

Física Experimental IV

Prof. Antonio Domingues dos Santos
adsantos@if.usp.br
Ramal: 6886
Mário Schemberg, sala 205

Prof. Leandro Barbosa
lbarbosa@if.usp.br
Ramal: 7157
Ala1, sala 225

Prof. Henrique Barbosa
(**coordenador**)
hbarbosa@if.usp.br
Ramal: 6647
Basílio, sala 100

Prof. Nelson Carlin
carlin@dfn.if.usp.br
Ramal: 6820
Pelletron

Prof. Paulo Artaxo
artaxo@if.usp.br
Ramal: 7016
Basílio, sala 101

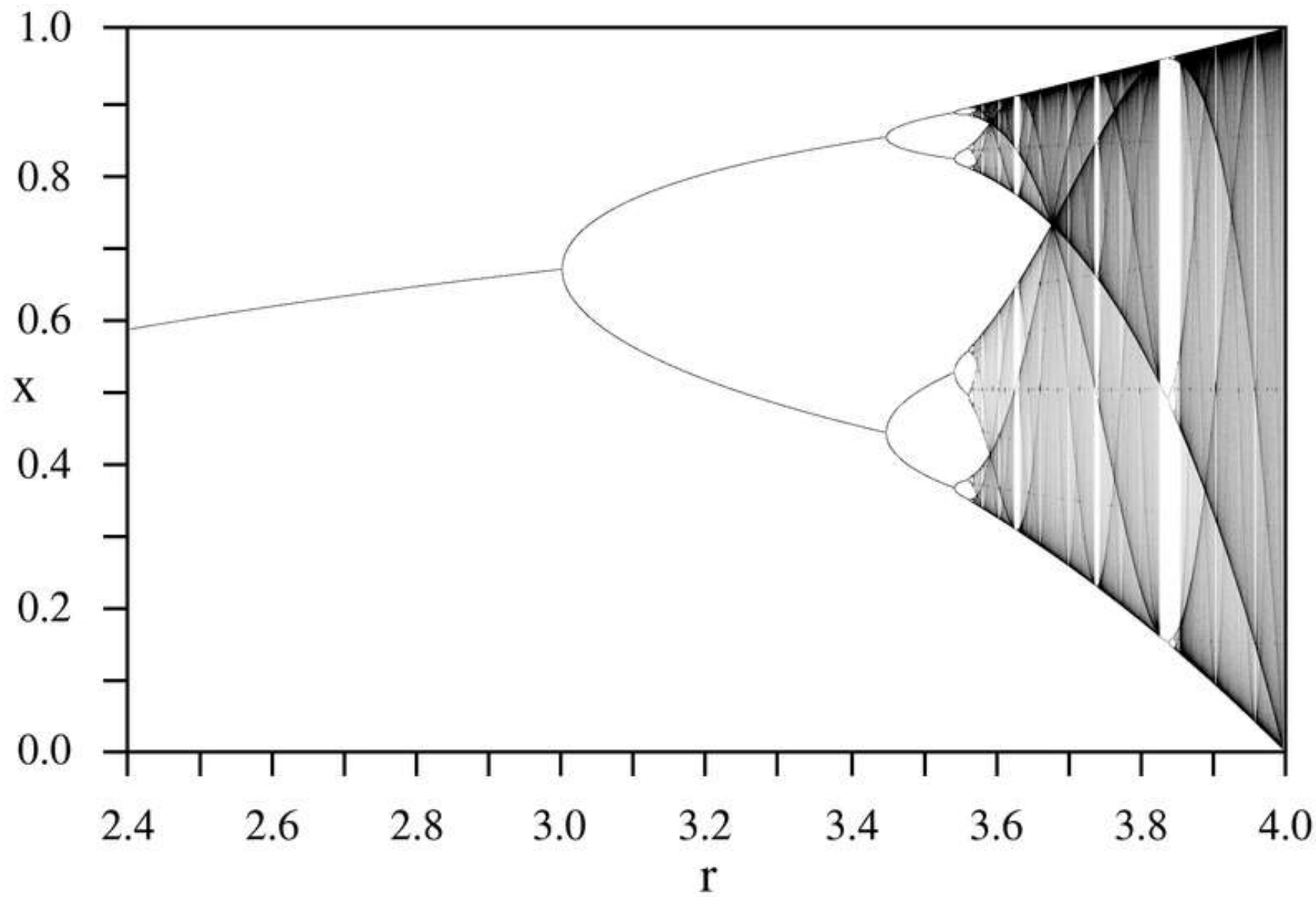
Aula 4 - Experiência 1 Circuitos CA e Caos 2013

<http://lababerto.if.usp.br/>

Objetivos

- Estudar circuitos elétricos em corrente alternada com a finalidade de explorar fenômenos caóticos
- Aprender algumas técnicas avançadas de processamento de sinais e análise de dados
- 5 aulas
 - Noções de CA, filtro RC
 - Circuito integrador e análise de Fourier
 - Ressonância de um circuito RLC simples
 - Funções caóticas: mapa logístico
 - Caos em circuito RLD

Próximas duas Semanas

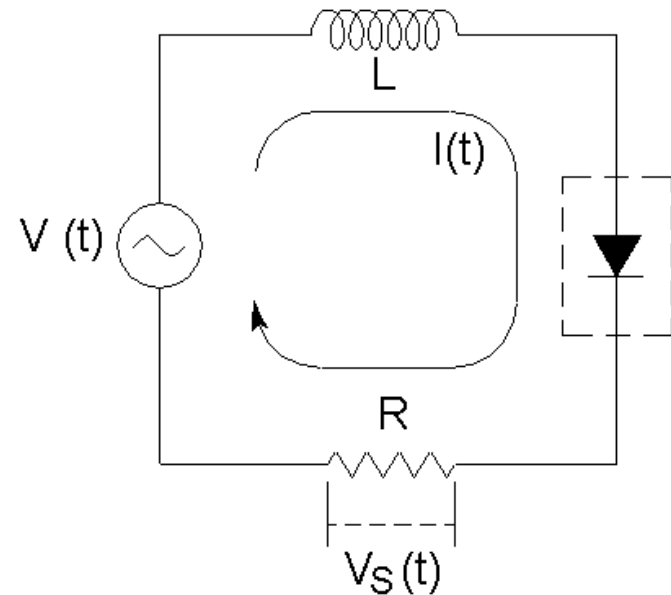
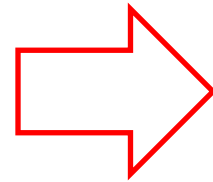
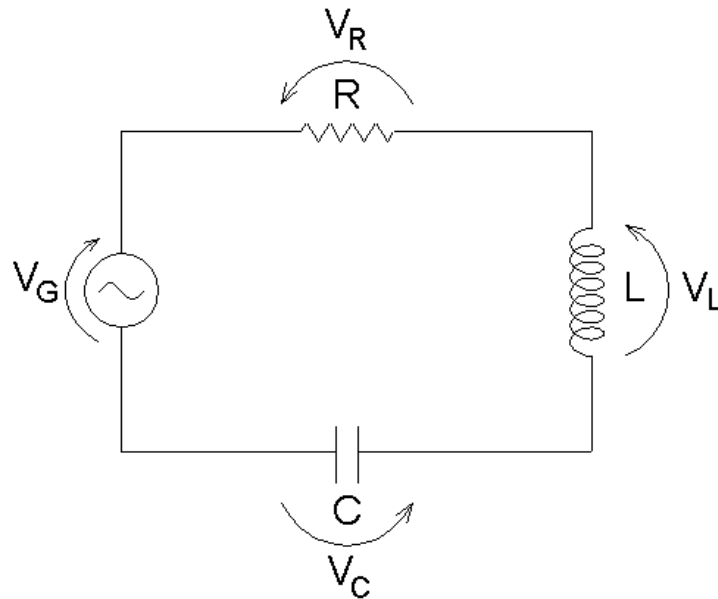


Próximas duas Semanas

- Será que a introdução de efeitos não lineares no RLC muda o comportamento observado?
- Existe algum fenômeno físico interessante e novo que pode ser explorado?
- Resposta: SIM!
 - Nas próximas semanas estudaremos o que acontece se trocarmos o capacitor do circuito por um diodo
 - Diodo \rightarrow capacitor não linear
 - **A dinâmica muda totalmente \rightarrow Caos**

Objetivos Para as Próximas Semanas

- Estudar o circuito RLD (ou RLC não linear)



- Semana 1
 - Teoria de caos e experimentos computacionais
- Semana 2
 - Medidas experimentais com RLD

Aula de Hoje



- Introdução a caos e sistemas caóticos
- Estudo de crescimento de populações
- Mapa logístico

O que é Caos ?

Quais são os limites para a dinâmica (evolução temporal) de um sistema físico?

Comportamento regular rígido

- Pêndulos (relógio)
- Sistema massa-mola
- Queda livre
- Circuito RLC comum

Sistemas que apresentam Caos

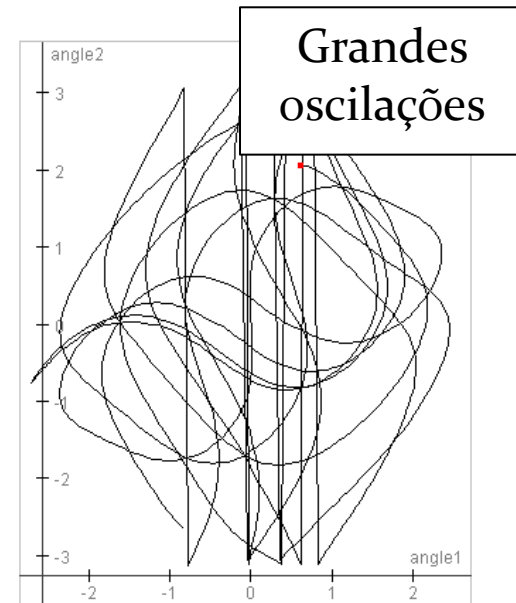
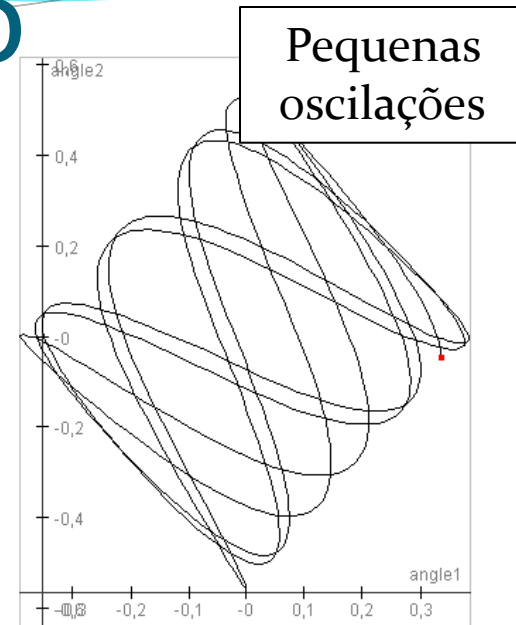
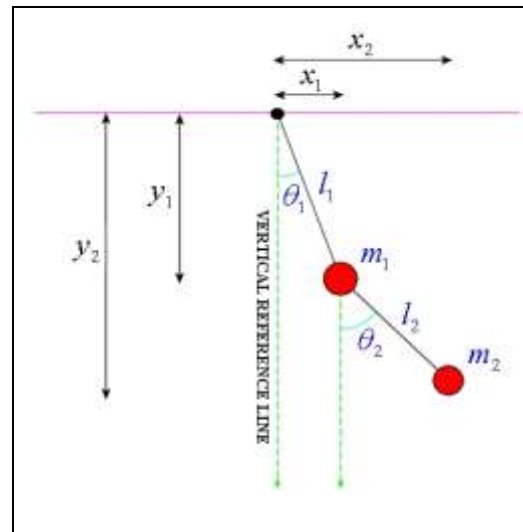
- Clima
- Crescimento populacional
- Pêndulo duplo
- Circuito RLD

Comportamento totalmente aleatório

- Jogo de dados
- Decaimento radioativo
- Movimento Browniano

Exemplo: Pêndulo Duplo

- Um pêndulo amarrado no outro
 - O espaço de fase é composto pelos 2 ângulos e as 2 velocidades



Algumas Definições Necessárias

Sistema dinâmico – é qualquer sistema cuja evolução a partir de uma determinada condição inicial é regida por um conjunto de regras. Essas regras podem se resumir a um conjunto de equações diferenciais, que é o caso para sistemas contínuos.

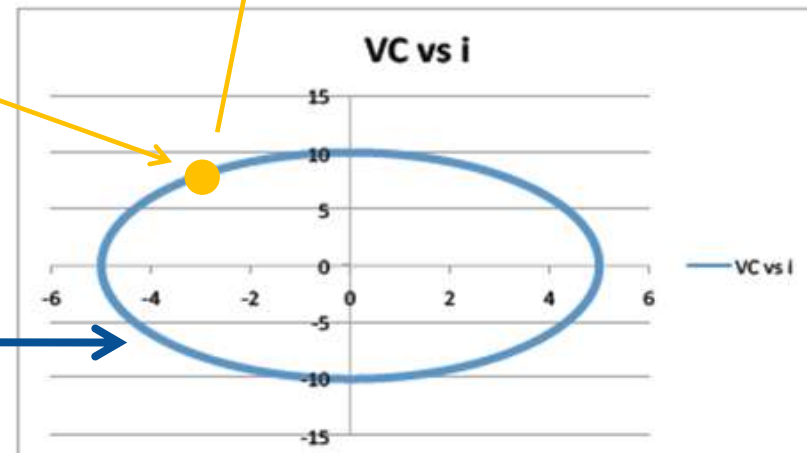
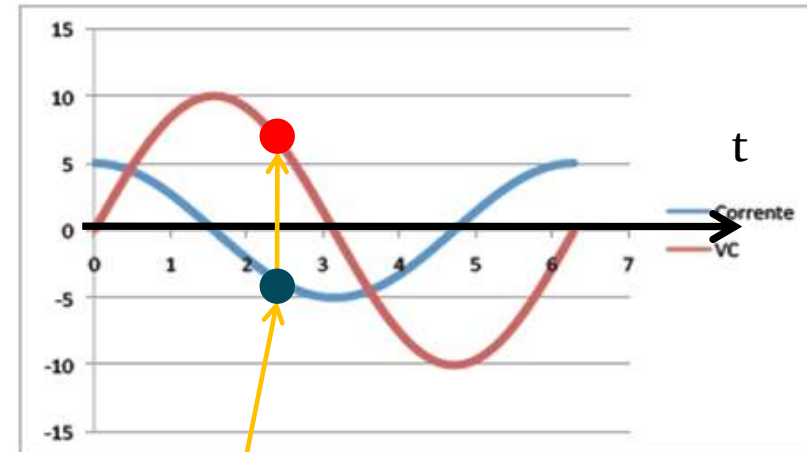
Espaço de fase – é o espaço no qual todos os possíveis estados de um sistema são representados.

Ex: No pêndulo duplo teria 4 dimensões:

$$\theta_1, \theta_2, \theta_1' \text{ e } \theta_2'$$

Estado – é uma possível condição para o sistema, isto é, uma configuração de variáveis que represente uma condição fisicamente possível ou aceitável.

Retrato de fase – é o conjunto de todos os estados possíveis do sistema dinâmico em questão. Os retratos de fase para sistemas contínuos são trajetórias no espaço de fase.

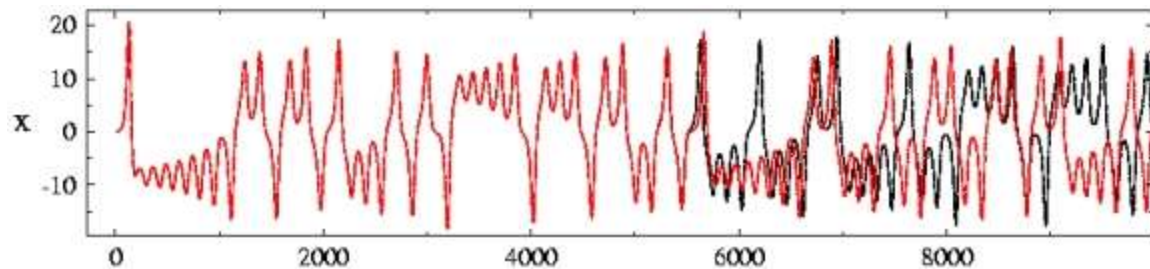


Algumas Definições Necessárias

- Um sistema dinâmico que descreve um sistema físico real depende de um ou mais parâmetros chamados de **parâmetros de controle**.
- Por exemplo: a **freqüência natural de oscilação** é um parâmetro de controle de um oscilador harmônico simples.
- No caso de um circuito **RLC forçado**, tanto a **freqüência** quanto a **amplitude da tensão aplicada** são parâmetros de controle.
- Um sistema dinâmico pode, portanto, ser pensado como função do parâmetro de controle. De fato, pode-se **influir no comportamento dinâmico do sistema alterando-se o valor de um parâmetro de controle**.

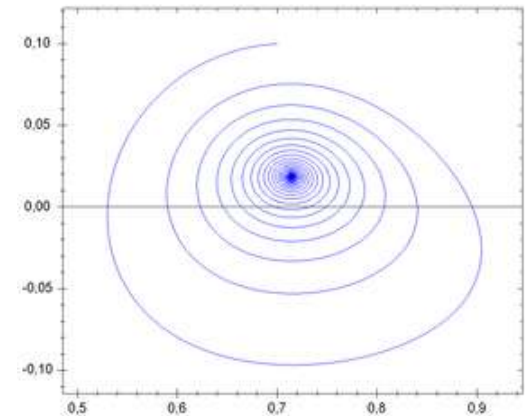
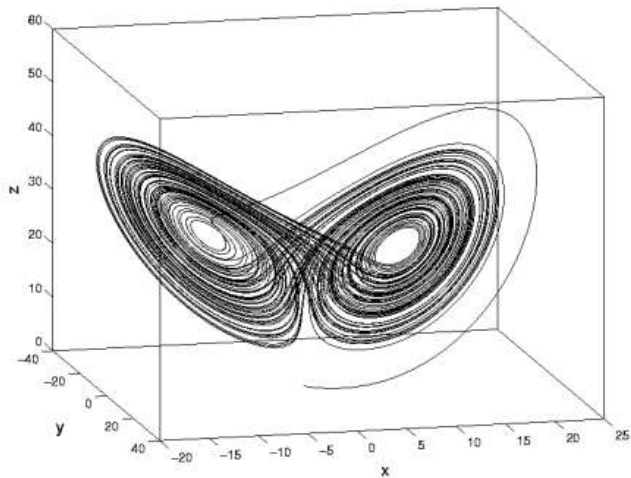
CAOS: Principais características

- **Não linearidade.** Se o comportamento de um sistema for linear, esse sistema não pode ser caótico
- **Sensibilidade a condições iniciais:** pequenas alterações nas condições iniciais podem levar a comportamentos radicalmente diferentes do sistema em seu estado final. É o chamado “efeito borboleta”. Os sistemas caóticos também apresentam sensibilidade aos parâmetros de controle.
- **Determinismo:** existem regras subjacentes determinísticas (e não probabilísticas) que todo estado futuro do sistema deve obedecer
- **Manutenção da irregularidade no comportamento do sistema.** Há uma ordem oculta que inclui um número grande de configurações periódicas ocultas na infra-estrutura desses sistemas: há uma “ordem na desordem”.
- **Previsão de longo prazo impossível:** em decorrência da sensibilidade às condições iniciais, a previsão (mas não o controle) do comportamento de sistemas caóticos de **longo prazo é impossível**, porque as condições iniciais são conhecidas com grau de precisão finito.



CAOS: Como são as trajetórias no espaço de fase?

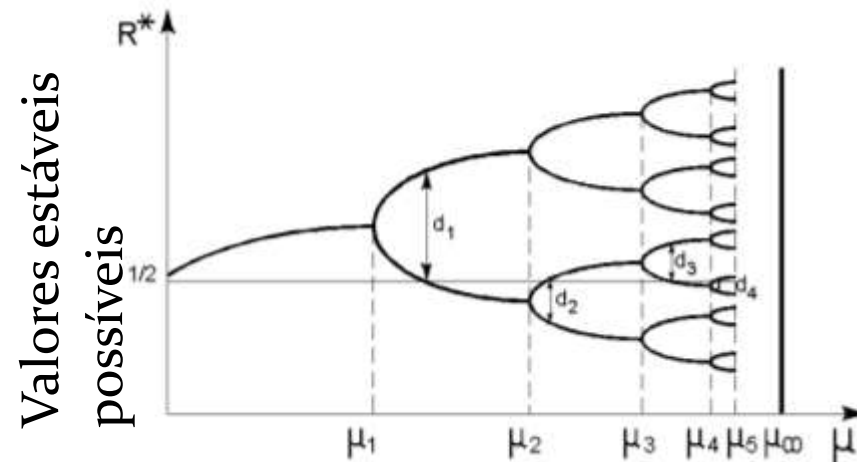
- **Existem 3 possibilidades para essas trajetórias:**
 - as trajetórias tendem a se concentrar numa determinada região do espaço de fase e não saem mais de lá: esses são chamados de estados assintóticos do sistema ou **atratores**.



- as trajetórias tendem a se afastar uma das outras e vão para o infinito
- as trajetórias ficam “passeando” por todo o espaço de fase

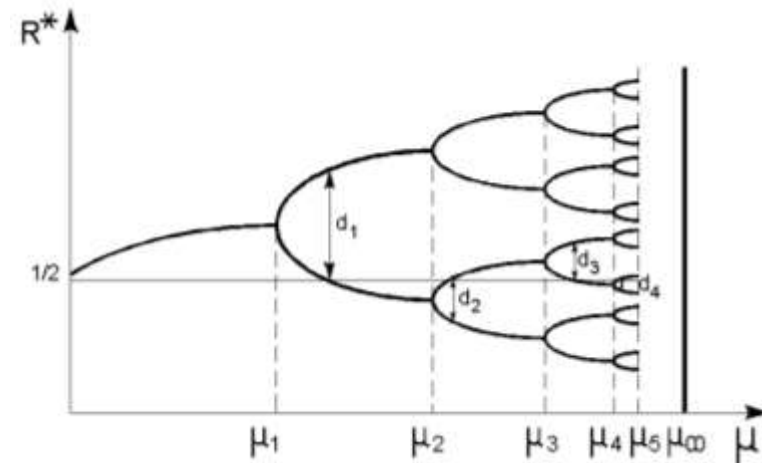
CAOS: Como se chega lá?

- **Bifurcações** – Vamos supor que um sistema dinâmico tenha um parâmetro de controle μ .
 - Variando-se μ podem aparecer novos padrões de comportamento ou seqüências de novos estados estáveis (atratores) para o sistema.
 - Neste caso diz-se que ocorreram **bifurcações** e μ_n é o valor do parâmetro de controle para o qual ocorreu a n-ésima bifurcação.
 - Em outras palavras, variando-se μ pode-se variar tanto a posição quanto as características qualitativas dos pontos de equilíbrio estáveis (atratores) do sistema.



CAOS: Como se chega lá?

- Nesse caso uma solução estável do sistema perde a estabilidade com a variação de um parâmetro de controle e aparece uma nova solução estável com o dobro do período da solução anterior. Então diz que para $\mu = \mu_n$ houve uma bifurcação porque o “período” duplicou. Essas soluções são estados assintóticos do sistema, geralmente chamados de **atratores**.
- Rota mais comum para o caos (**cenário de Feigenbaum**) é a duplicação dos atratores



Caos: a constante de Feigenbaum

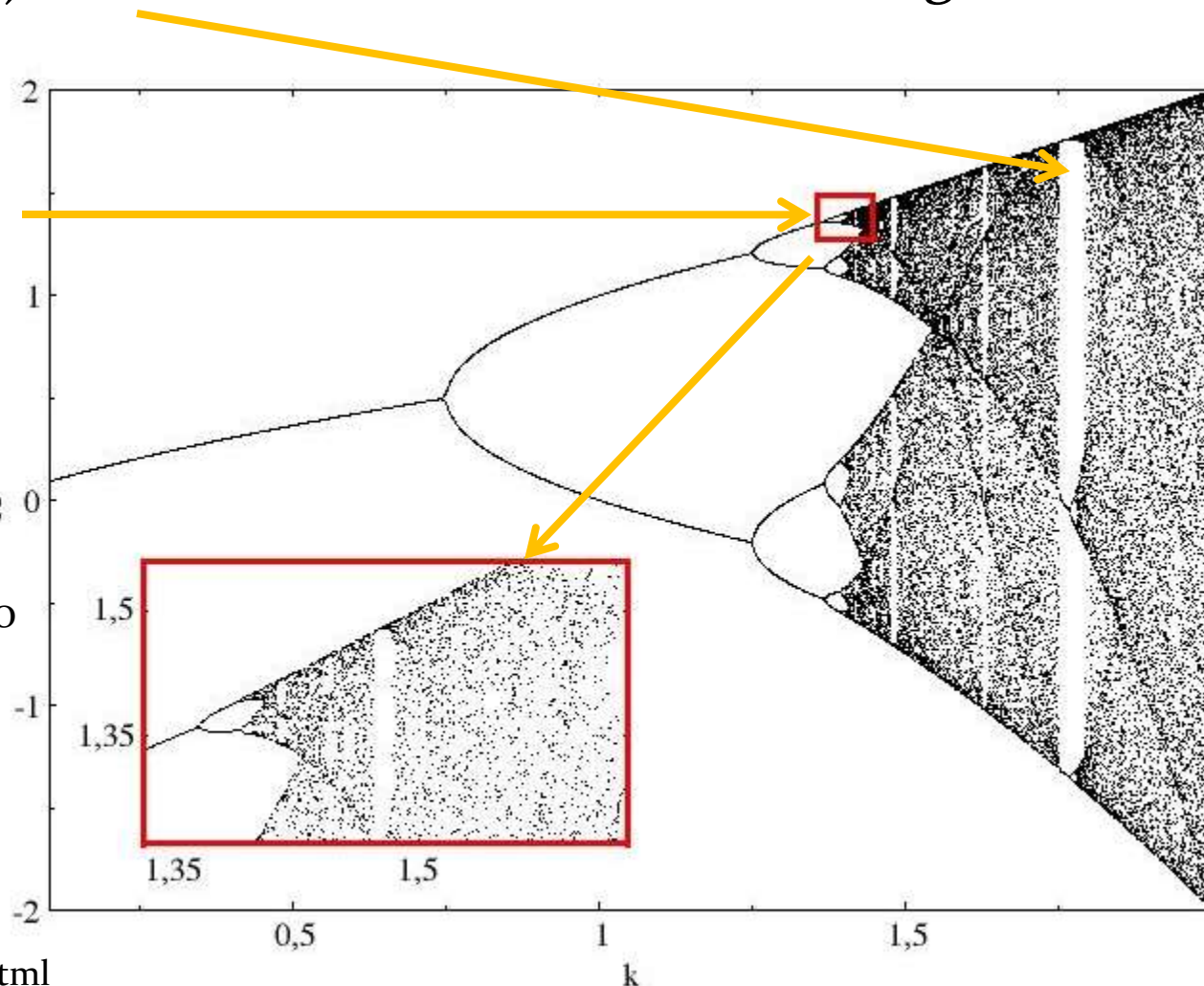
- A cascata de bifurcações apresentadas pelos sistemas que se encaminham para o caos via **cenário de Feigenbaum** tem certas propriedades de caráter universal:
 - verifica-se que os valores de μ_n onde ocorrem bifurcações obedecem a uma lei de escala:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(\mu_n - \mu_{n-1})}{(\mu_{n+1} - \mu_n)} = \delta \quad \delta = 4,6692016091029909\dots$$

- δ é uma constante universal para sistemas que apresentam duplicação de período

Caos e Fractais

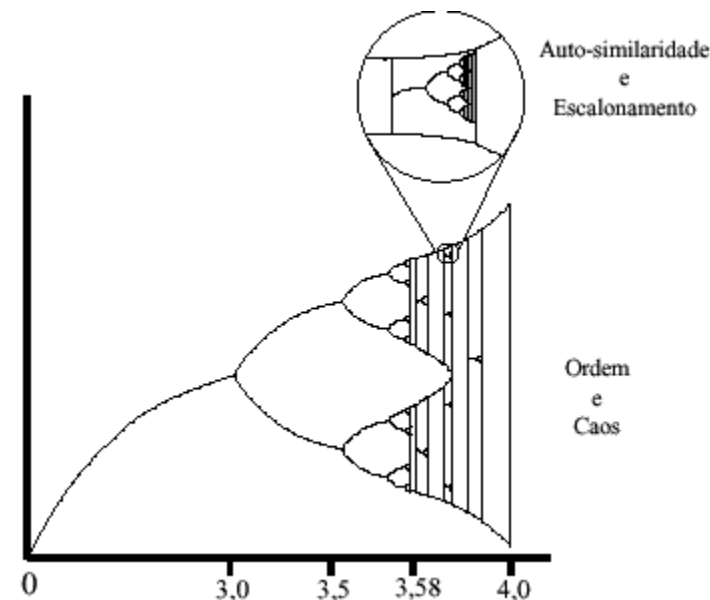
- A sucessão de dobramentos do período acaba levando ao domínio caótico, que *parece* (mas não é) uma nuvens de pontos dispersos.
- No meio do caos, há janelas indicando uma dinâmica organizada e previsível.
- Um pequeno pedaço é similar ao diagrama todo \Rightarrow fractal.
- ... Ou melhor: o domínio caótico aparece como uma nuvens de pontos com dimensão fractal no espaço de parâmetros



Caos e Fractais

Fractal - é a propriedade de se fraturar em padrões auto-similares e escalonados. Fractais possuem:

- **Auto-similaridade** - existem padrões dentro dos padrões que nunca são exatamente os mesmos mas que são sempre similares (galhos de uma árvore que se bifurcam cada vez mais até chegar nas micro-nervuras da folha, mas que têm praticamente o mesmo padrão de bifurcação).
- **Escalonamento** - quando examinamos os padrões de auto-similaridade em escalas cada vez menores, verificamos que eles são repetições de si mesmos (podemos "enxergar" o padrão de nervuras de uma árvore inteira em qualquer folha desta mesma árvore).



Exemplo Simples de CAOS

- Em 1838, Pierre Verhulst publicou sua “equação logística” para descrever o **crescimento de populações**, ou a taxa de crescimento em função da população atual e do parâmetro r .

$$\frac{dx}{dt} = rx(1 - x), \text{ com } x = \frac{\text{número de indivíduos}}{\text{capacidade do ambiente}}$$

- r é o número malthusiano:
 - Se $r < 0$ a população sempre morre com o tempo
 - Se $r > 0$ a pode sobreviver
- Essa equação pode ser resolvida de maneira exata e a solução só depende de x_0 e de r .

$$x(t) = \frac{1}{1 + (x_0^{-1} - 1)e^{-rt}}, \text{ função sigmoide}$$

Exemplo Simples

- A equação de **Verhulst** possui inconvenientes para o estudo de evolução de populações pois a população em qualquer instante t depende somente das condições iniciais e é contínua.
- Era desejável haver modelos onde o estágio atual da população dependa apenas da geração anterior e não da condição inicial.
- O **Mapa Logístico** é um análogo discreto no tempo da equação logística e foi popularizado por um paper de 1976 de **Robert May**. Físico teórico australiano, ele começou a trabalhar com biologia quando foi para o Instituto de Estudos Avançados de Princeton em 1971.

$$x_{n+1} = rx_n (1 - x_n)$$

Só funciona para gerações independentes.

Ex: insetos colocam ovos antes do inverno, que ficam adormecidos em baixas temperaturas, e eclodem com a chegada do calor no ano seguinte...

Exemplo Simples: Mapa Logístico

Crescimento de Populações:

- O mapa logístico descreve o tamanho da populações em função de seu tamanho na geração anterior:

$$x_{n+1} = x_n \cdot r (1 - x_n)$$

- x_n são frações da população máxima (capacidade do meio)
- x_0 é a fração inicial
- r é o potencial biótico e $r(1 - x_n)$ é a taxa de crescimento
- Deve-se ter necessariamente $r > 0$ e $r < 4$
- Como é a evolução temporal da população (tamanho das gerações $n=1,2,3\dots$) em função da condição inicial X_0 e do potencial biótico?

Calculando o Mapa Logístico(1)

- Na mão:

$x_0=0.500$ e $r=0.5$

$x_1=.5*.5*(1-.5)=.125$

$x_2=.5*.125*(1-.125)=.055$

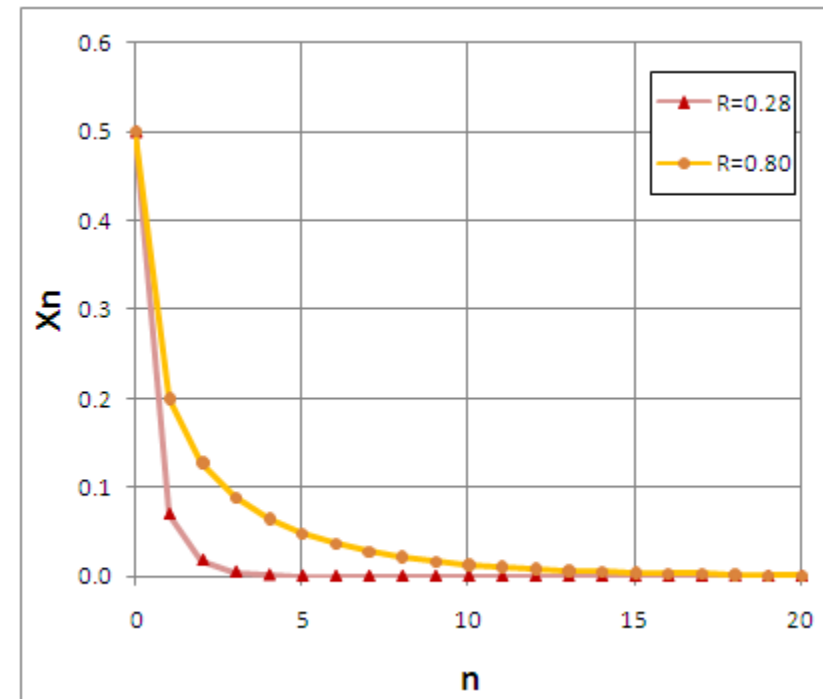
$x_3=.5*.055*(1-.055)=.026$

$x_4=.5*.026*(1-.026)=.013$

...

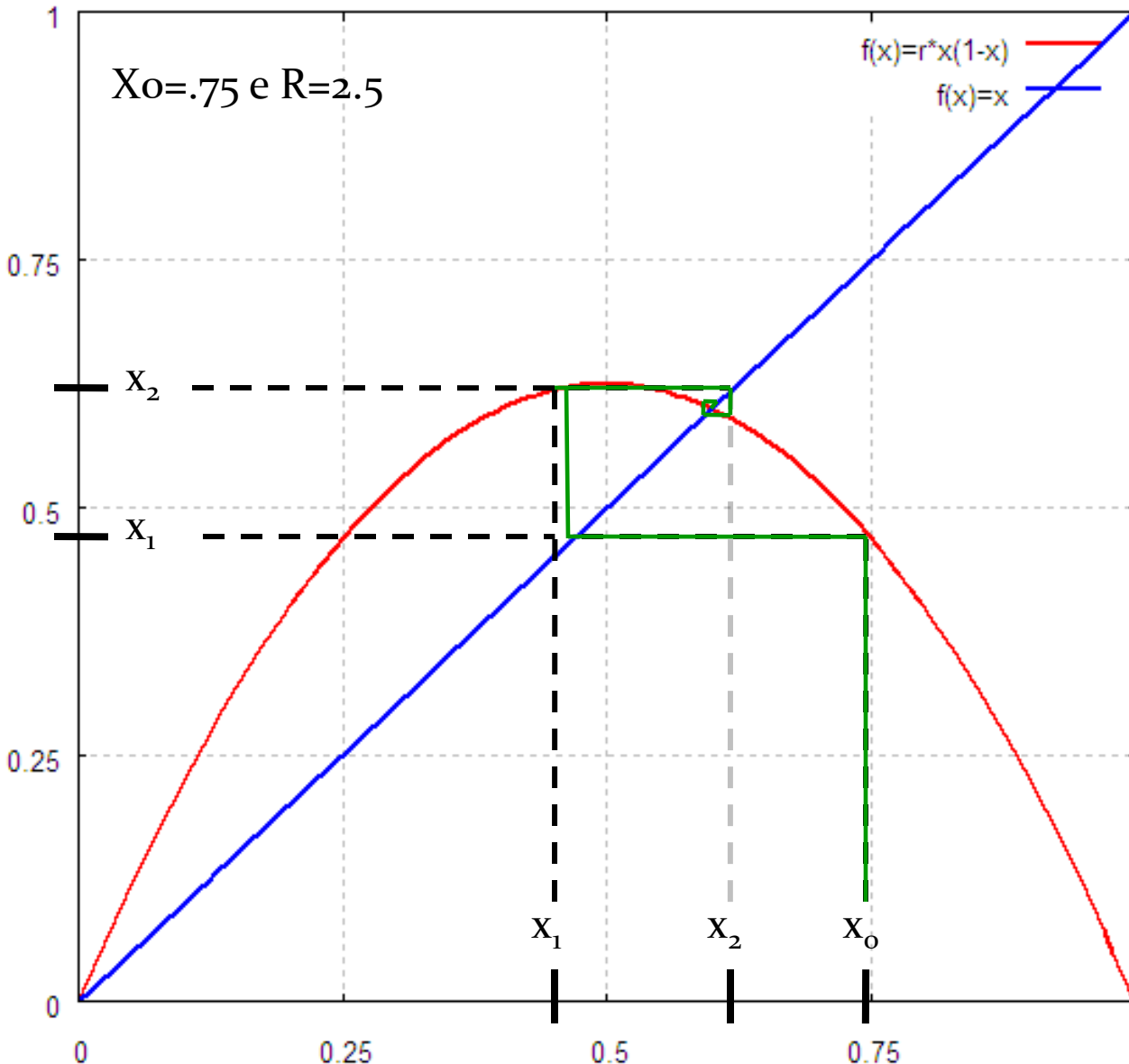
$x_9=0.000$

$$x_{n+1} = rx_n(1 - x_n)$$



Para estes parâmetros a população não sobrevive

Calculando o Mapa Logístico(2)



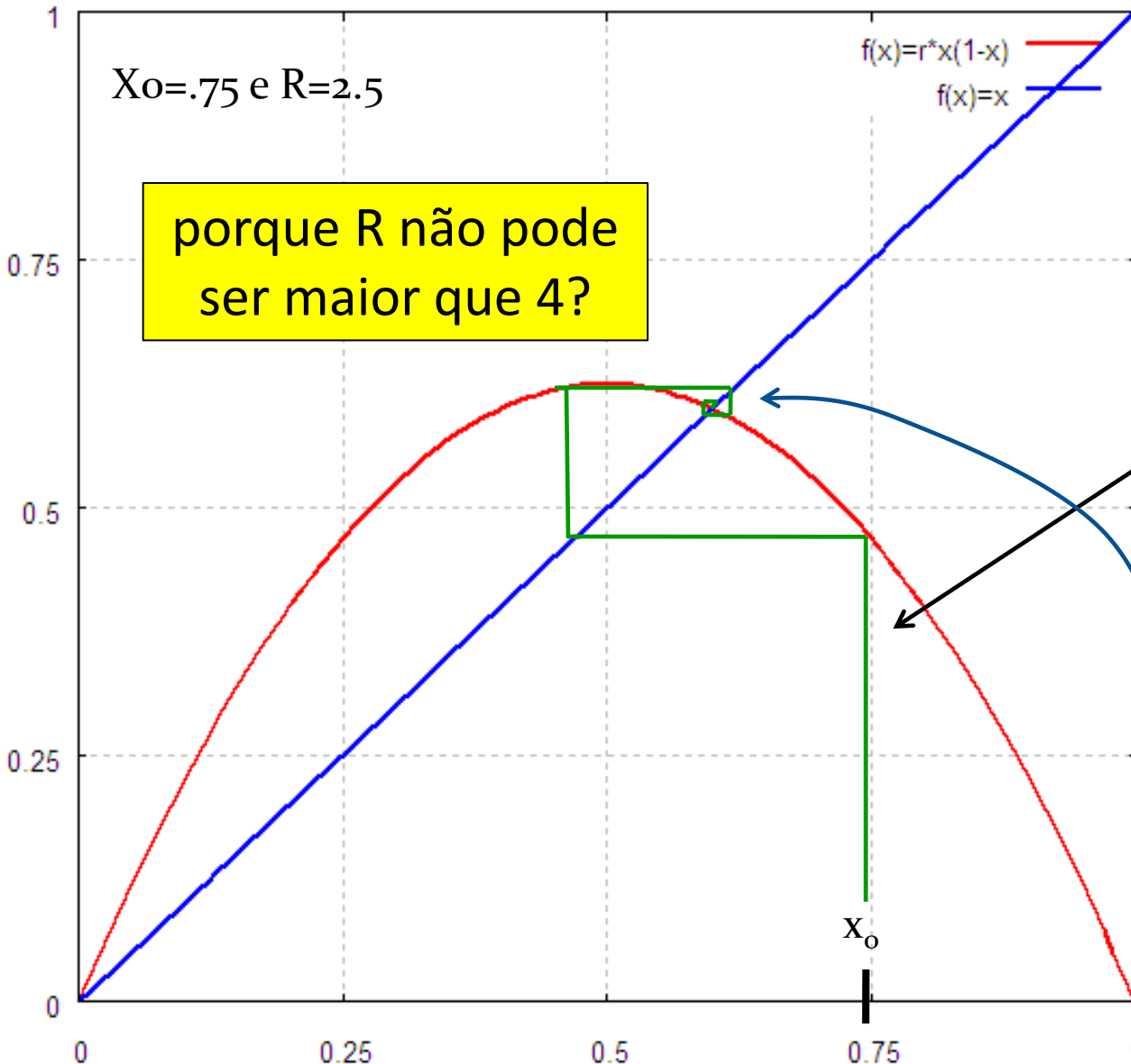
• Meios gráficos:

$$x_{n+1} = rx_n(1 - x_n)$$

- 1) Calcula-se o valor de $f(x_0)$
- 2) Rebate-se na reta para ter x_1
- 3) Calcula-se o valor de $f(x_1)$
- 4) Rebate-se na reta para ter x_2
- 5) etc...

A população estabilizou em 0.6

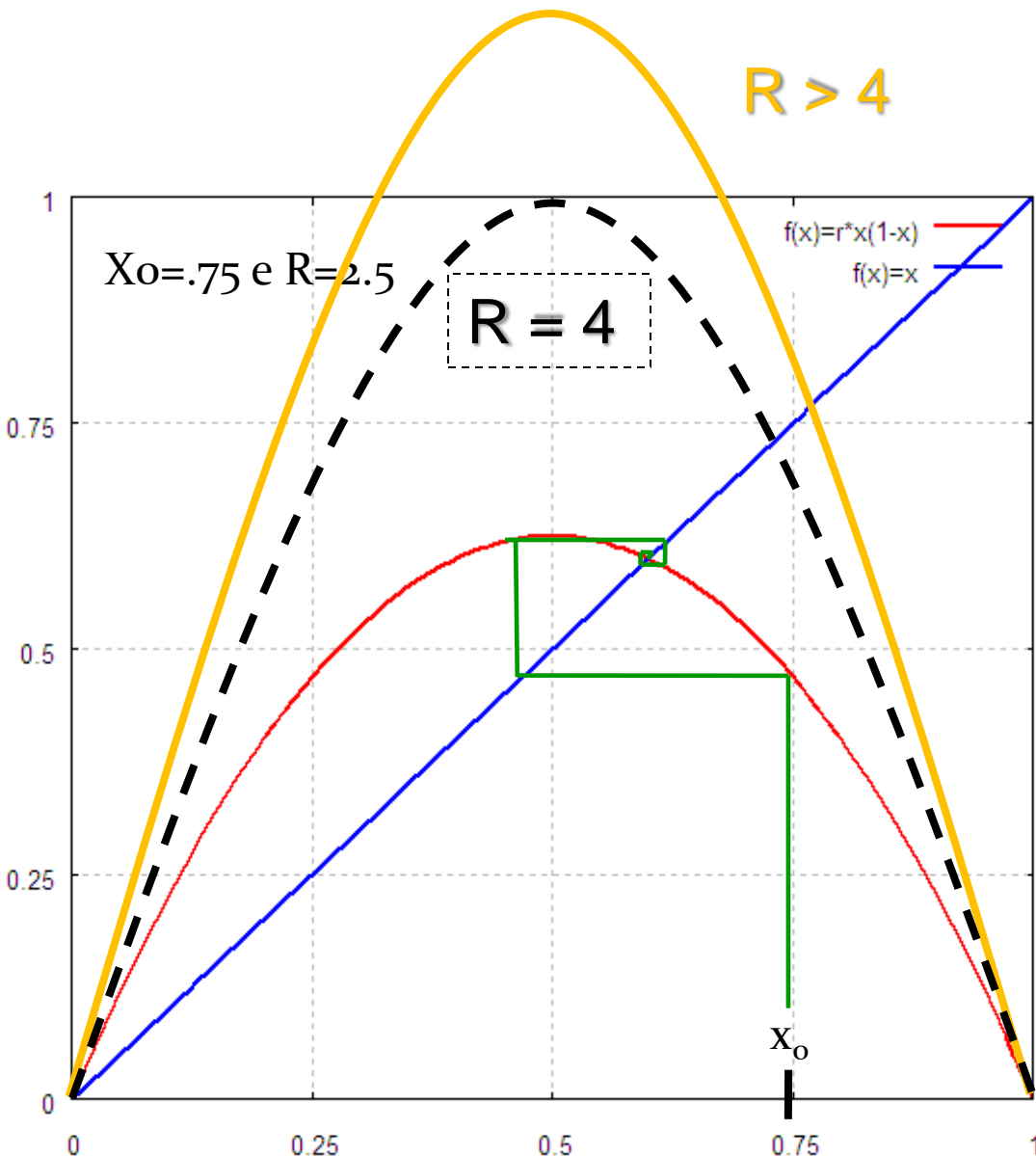
Calculando o Mapa Logístico(2)



IMPORTANTE: O comportamento depende de r .

- Transiente:
 - As várias iterações antes da população estabilizar
- Estacionário
 - As iterações depois do transiente

Mapa Logístico - Detalhes

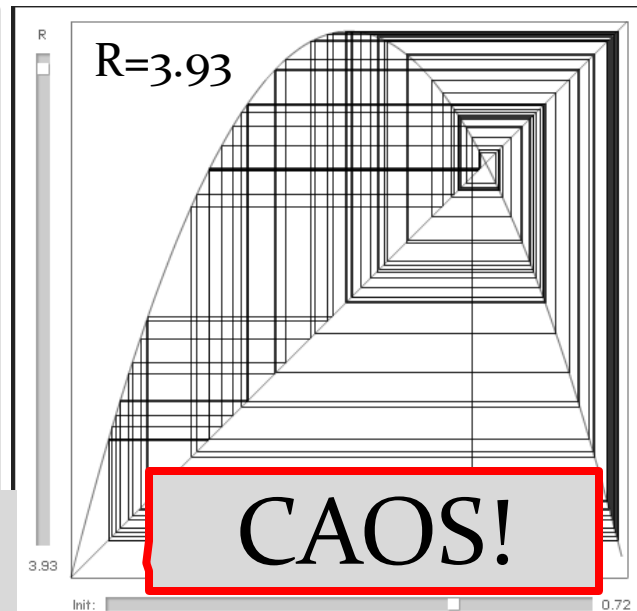
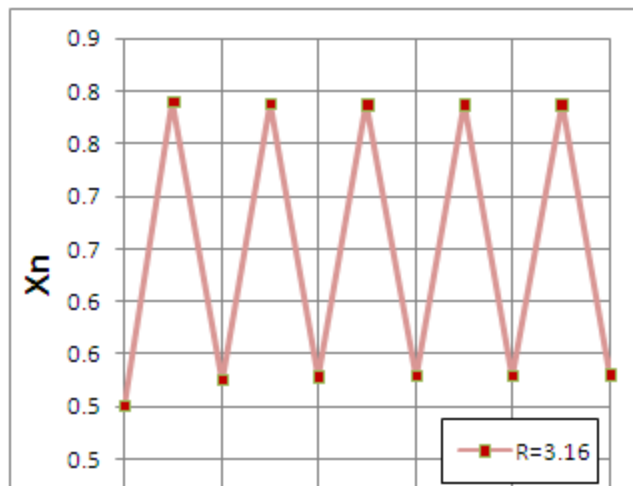
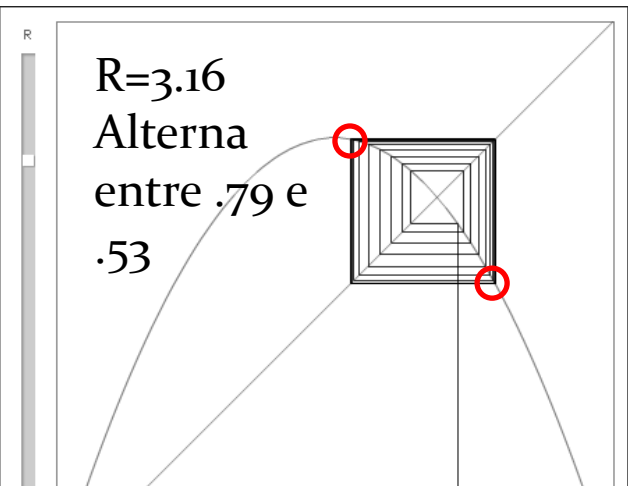
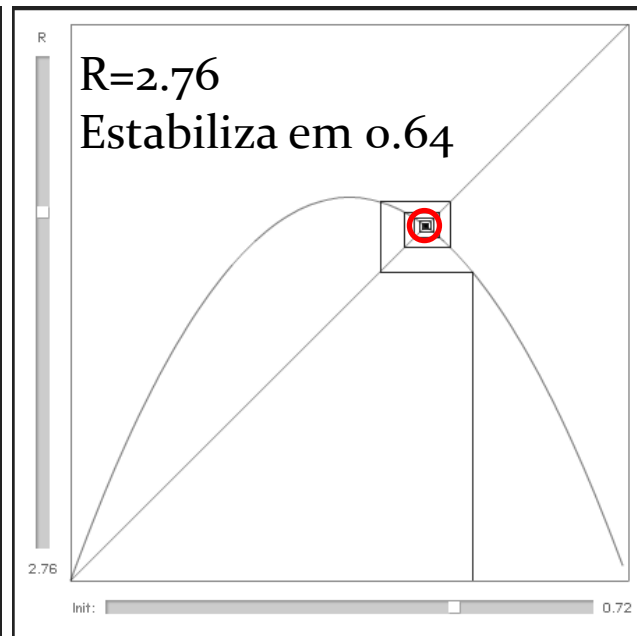
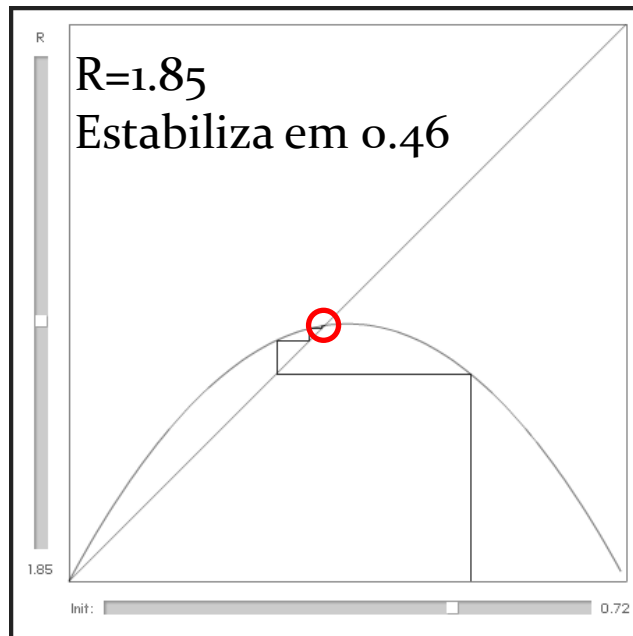


$$x_{n+1} = rx_n(1 - x_n)$$

Porque $0 < R < 4$?

- $R < 0 \Rightarrow x < 0$
- $R = 0 \Rightarrow x = 0$
- $R > 4 \Rightarrow x > 1$
- $R = 4 \Rightarrow x = 0$

Applet Mapa Logístico – $x_0=0.72$



<http://www.lboro.ac.uk/departments/ma/gallery/doubling/>
<http://ibiblio.org/e-notes/MSet/Logistic.htm>

Se divertindo com o Applet

- Varie r para um x_0 qualquer e veja que para $r < 1$ a solução final (atrator) depois de várias iterações é sempre **zero**:
 - variando x_0 o que muda é a rapidez com que a solução se aproxima do atrator
- Agora faça $r=2,5$ e veja que **zero** não é mais um atrator, o novo atrator é a intersecção da parábola $f(x)=x r(1-x)$ com a reta $f(x)=x$, para qualquer valor de x_0 .
- Agora faça $r=3,2$ e veja que agora a intersecção da parábola e da reta **não** é mais um atrator. Temos **dois** atratores, dados pela intersecção do quadrado com a parábola.
- Aumente r ainda mais e veja aparecer o caos!

Calculando o Mapa Logístico(3)

- Ao invés de fazer “na mão” podemos usar o Excel

- Valores Constantes:

- R na célula B1
- N nas células A3 e A4
- x0 na célula B3

- A célula B4 (x1) vale:

- $=B\$1*B3*(1-B3)$

- Selecionar a linha 4

- E arrastar com o mouse para repetir a fórmula para as outras linhas.

	A	B
1	R	1.50
2	N	X0
3	0	0.5
4	1	0.3750
5		

Calculando o Mapa Logístico(3)

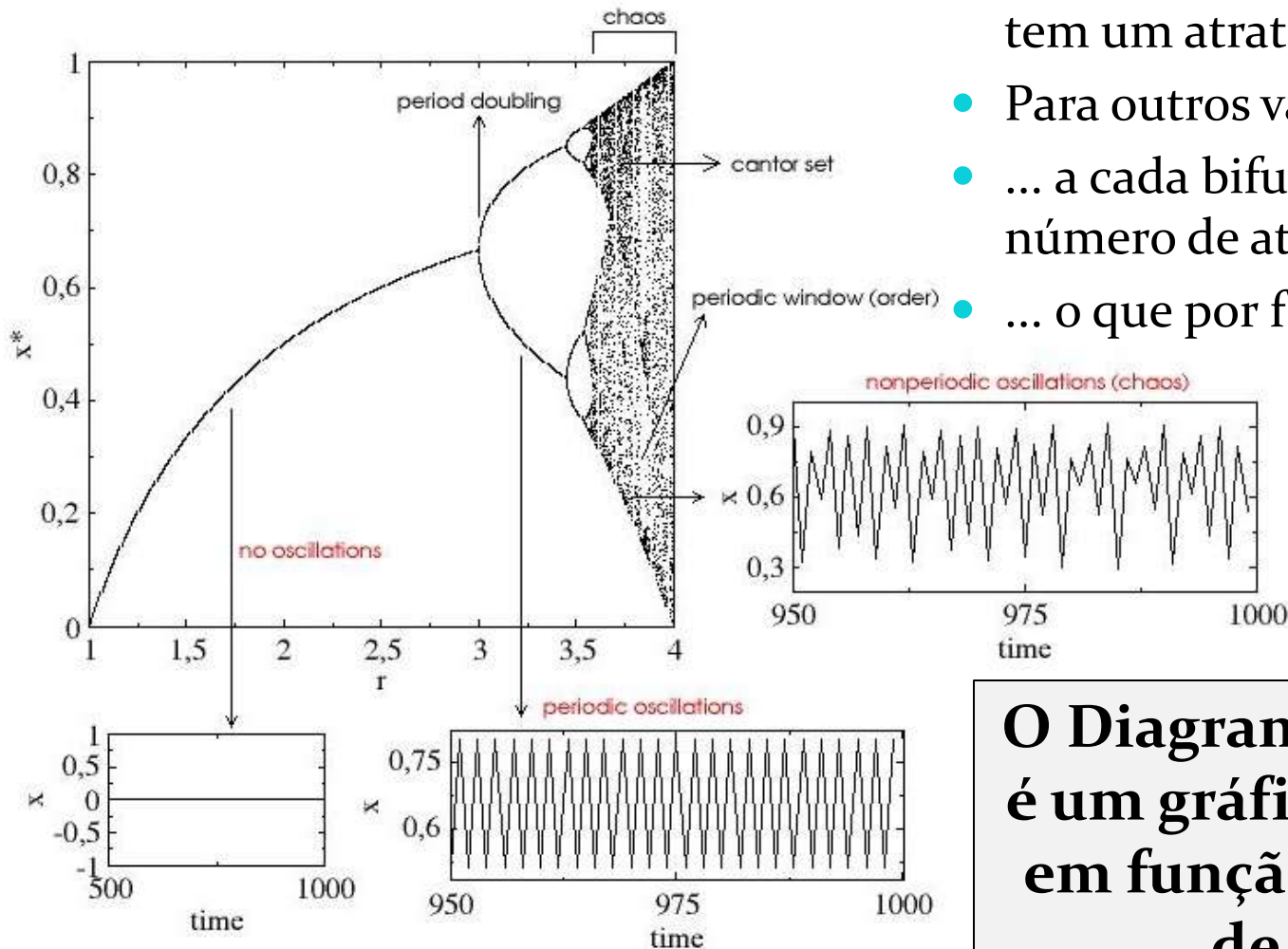
Você pode calcular para vários “R”s de uma vez, ou mesmo definir um intervalo de valores onde serão calculados!

Lembre-se que o número de iterações é importante, para ter certeza do valor é bom ter pelo menos 500 iterações.

C4		$f_x = \$C\$1 + (\$E\$1 - \$C\$1) / 100 * C3$									
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	
1		min=	0.2	max	4						
2											
3		0	1	2	3	4	5	6	7	8	
4	R	0.20	0.24	0.28	0.31	0.35	0.39	0.43	0.47	0.50	
5	N	X0									
6	0	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	
7	1	0.0500	0.0595	0.0690	0.0785	0.0880	0.0975	0.1070	0.1165	0.1260	
8	2	0.0095	0.0133	0.0177	0.0227	0.0283	0.0343	0.0409	0.0480	0.0555	
9	3	0.0019	0.0031	0.0048	0.0070	0.0097	0.0129	0.0168	0.0213	0.0264	
10	4	0.0004	0.0007	0.0013	0.0022	0.0034	0.0050	0.0071	0.0097	0.0130	

O Diagrama de Bifurcação

- Para alguns valores de R o sistema tem um atrator
- Para outros valores, tem dois
- ... a cada bifurcação, dobramos o número de atratores
- ... o que por fim nos leva ao caos!



O Diagrama de bifurcação é um gráfico dos atratores em função do parâmetro de controle

Se divertindo com a Planilha

O que é interessante de se observar:

- Faça gráficos de x_n como função de n para vários valores de parâmetros de controle r .
 - Por exemplo varie r de 0.5 até 4 de 0.25 em 0.25. O que acontece? Deixe x_0 fixo em 0.5.
- O número de iterações é importante a solução deve atingir a estabilidade (quando isso é possível) (digamos 500 no mínimo)
- Faça um gráfico dos valores das soluções estabilizadas contra o parâmetro de controle. Veja o que ocorre.

Previendo os Atratores

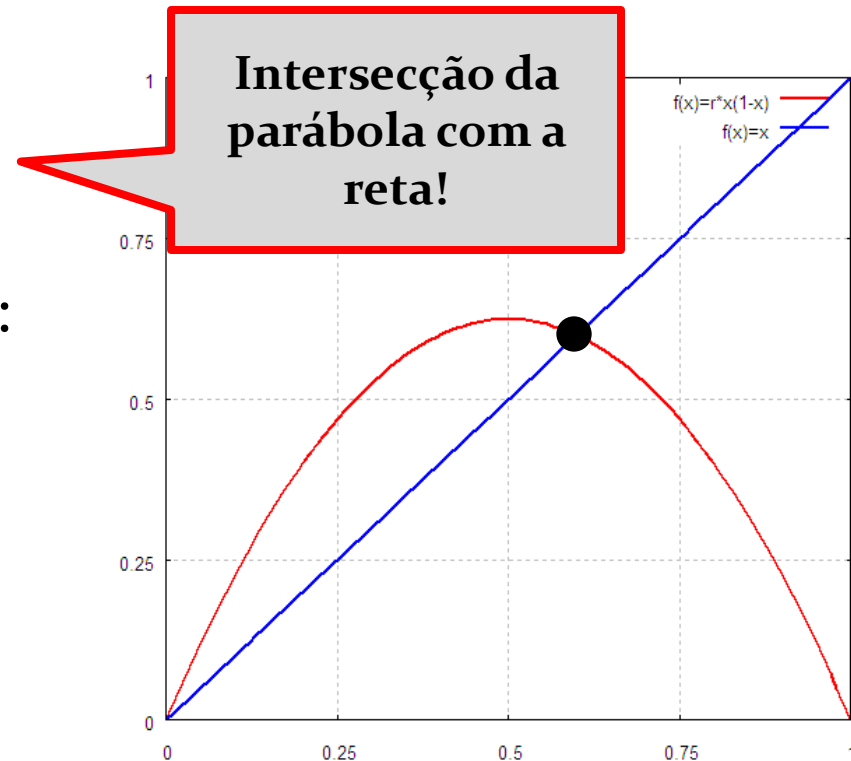
- Há uma maneira de prever quais seriam os atratores?
 - Quando chega no atrator qualquer iteração fornece sempre o mesmo valor. Matematicamente:

$$x_{n+1} = x_n \Rightarrow rx_n(1-x_n) = x_n$$

- As soluções dessa equação são:

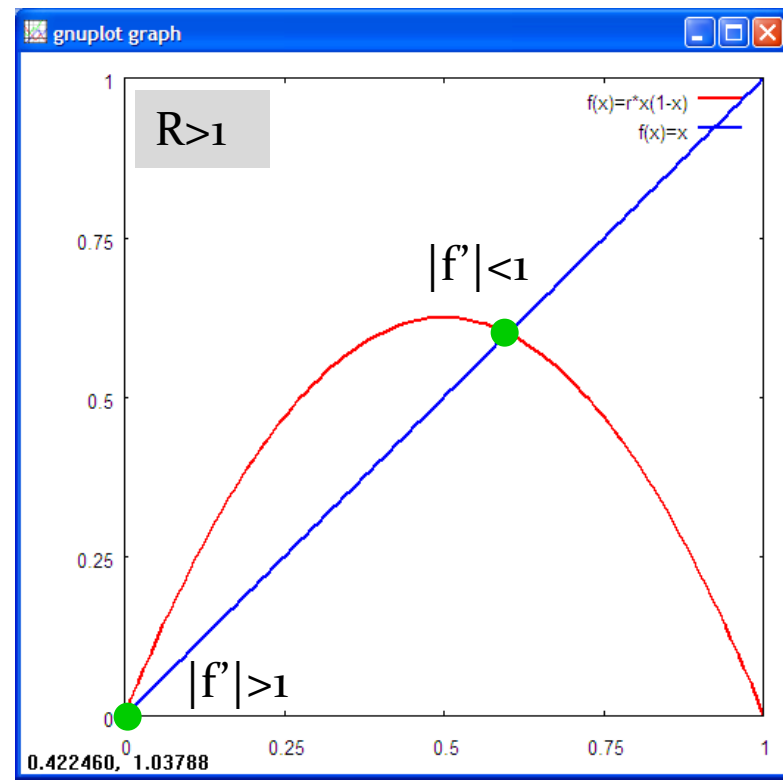
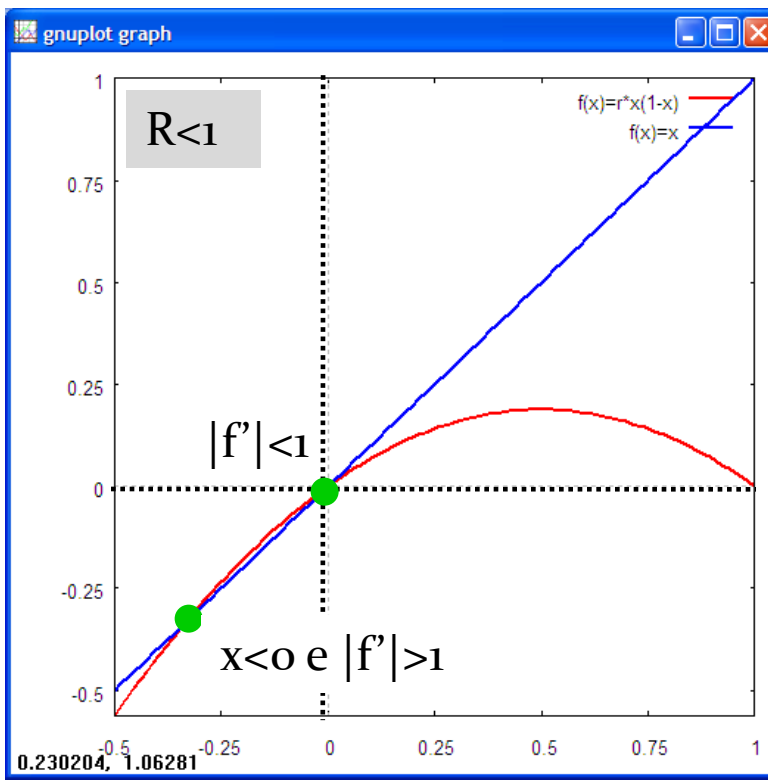
$$x_n = 0 \text{ e } x_n = (1 - 1/r)$$

- Será que ambas as soluções são atratores?



Previendo Atratores

- Vimos no Applet que para $r < 1$, $x_n = 0$ é o atrator e $x_n = (1 - 1/r)$ não é
- Vimos na planilha que para $r > 1$, $x_n = (1 - 1/r)$ é o atrator e $x_n = 0$ não é.
- Onde ocorre essa troca? e qual a condição para ser um atrator?
- Não vamos provar matematicamente, mas a condição para ser um atrator é que **módulo da derivada $f'(x_n)$ seja menor que 1** (ou seja que a parábola não esteja mais inclinada do que a reta)



As Soluções de $x_{n+1}=x_n$

- A derivada é simplesmente:

$$f'(x_n)=r-2rx_n$$

- Caso $x_n \rightarrow 0$

- $f'(0)=r$

- Para que seja um atrator $|f'| < 1 \Rightarrow -1 < r < 1$

- e como $r > 0$ então: $0 < r < 1$

- Caso $x_n \rightarrow 1 - 1/r$

- $f'(1 - 1/r)=2-r$

- Para que seja atrator $|f'| < 1 \Rightarrow |2-r| < 1 \Rightarrow 1 < r < 3$

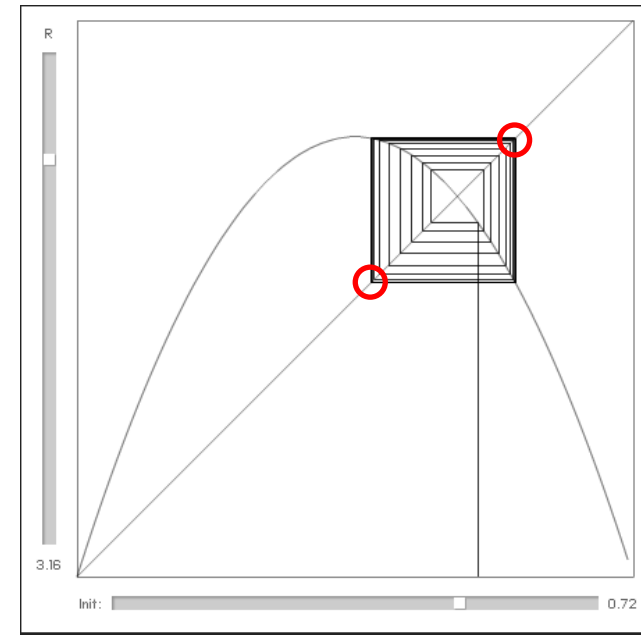
- **VERIFIQUEM** isso no applet!

Previendo 2 Atratores

- Observamos na planilha e no applet que para determinados valores de $r > 3$, não tem **1** atrator, mas **2** atratores!
- Como prever isso? Basta usar a condição $x_{n+2} = x_n$, o que significa que a cada duas iterações repete-se um valor
- Vamos calcular:

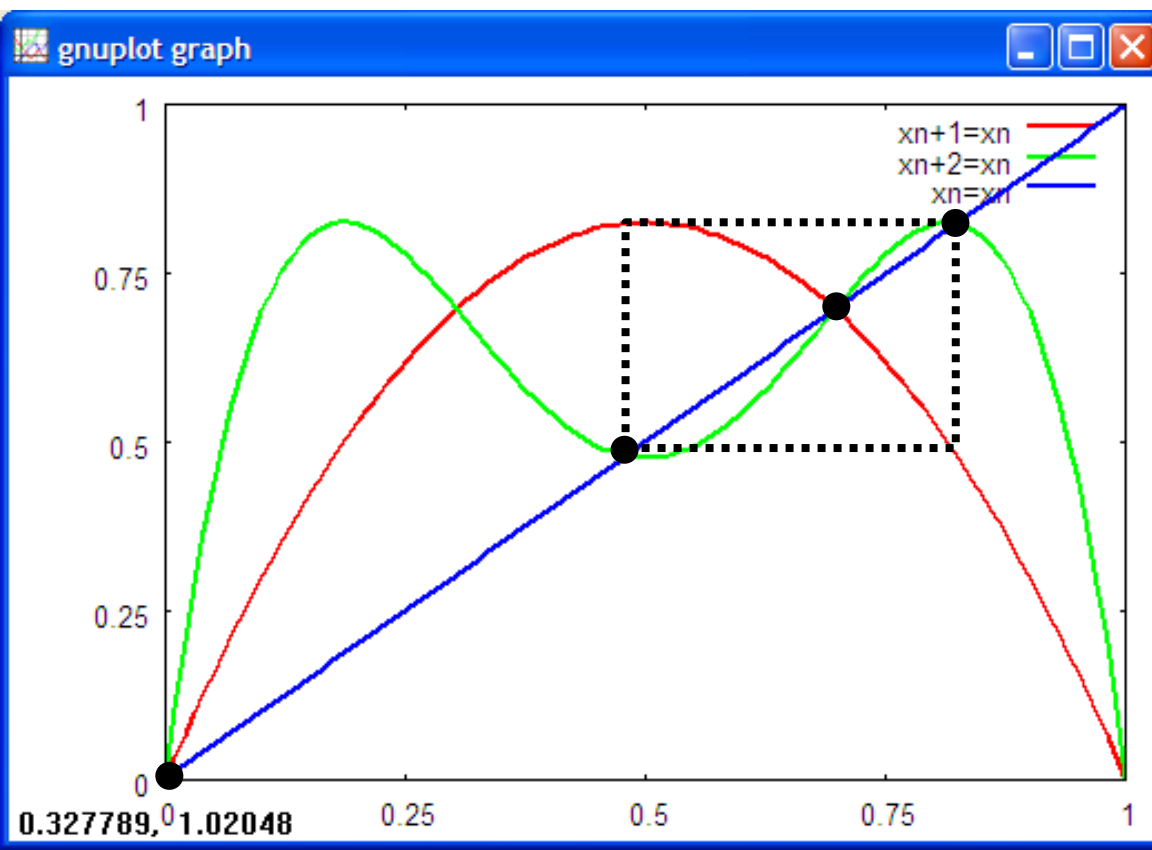
$$\begin{aligned}x_{n+2} &= rx_{n+1}(1 - x_{n+1}) \\ &= r[rx_n(1 - x_n)][1 - rx_n(1 - x_n)] = x_n\end{aligned}$$

- **Ou seja, agora os atratores estão na intersecção da reta com um polinômio de 4º grau.**



As Soluções de $X_{n+2}=X_n$

- No gráfico vemos um exemplo das soluções. Duas delas coincidem com as anteriores, mas neste caso ambas tem $|f'| > 1$ e não servem.
- As outras duas soluções são:



$$x_n = \frac{r + 1 \pm \sqrt{(r - 3)(r + 1)}}{2r}$$

- Aplicando a condição para a existência de atratores:

$$|f'(x_n)| < 1,$$

- chega-se à conclusão que

$$3 < r < (1 + \sqrt{6})$$

- vocês podem verificar isso com o applet.

Tarefas 1 – para síntese

A convergência para os atratores:

- Fazer os gráficos de x_n como função de n para vários valores de parâmetros de controle. Deixando x_0 fixo em **0.5**, faça:
 - Três valores de r para $0 < r < 1$ (no mesmo gráfico)
 - Três valores de r para $1 < r < 3$ (idem)
 - Dois valores de r para $3 < r < 1 + \text{raiz}(6)$ (idem)
 - **Atenção: que intervalo de n é interessante mostrar para cada um deste gráficos? Precisa mostrar até $n=1000$? Queremos ver os regimes transientes e estacionários.**
- Uma planilha para simulação do mapa logístico está no site, junto das notas de aula!
- => Está semana não é obrigatória a presença no lab!!!

Tarefas 2 – para síntese

Sensibilidade a condição inicial:

- Fazer gráficos de x_n como função de n para os regimes **com e sem caos** partindo de **2** condições iniciais muito próximas:
 $x_0=0.5$, $x_0=0.500001$
 - **Atenção:** Queremos ver a separação das soluções!!

Diagrama de bifurcação:

- Faça um gráfico dos valores das soluções estabilizadas (os valores lá no final da tabela) em função do parâmetro de controle.
 - **Atenção:** O número de iterações é importante pois a solução deve atingir a estabilidade (quando existe). No mínimo **1000** iterações.
- Determine a posição da 1º, 2º e 3º bifurcação e calcule a constante de **Constante de Feigenbaum** (com incerteza)

Tarefas 3 - Relatório

- Leiam os artigos:
 - Li and Yorke, *Period Three Implies Chaos*, American Mathematical Monthly, v. 82, n. 10 (1975) 985-992
 - Robert M. May, *Biological Populations Obeying Difference Equations: Stable Points, Stable Cycles, and Chaos*, J. Theor. Biol., v. 51 (1975) 511-524
- Escolham um deles e façam um resumo curto de não mais de uma página.
- Os artigos estão na página da disciplina

Tarefas 4 - EXTRAS

- Você viu que o sistema tem 1 atrator diferente de 0 quando $1 < r < 3$. Demonstre porque os valores X_n :
 - convergem suavemente para a solução única, para $1 < r < 2$
 - oscilam em direção a solução única para $2 < r < 3$
- Você calculou a constante de Feigenbaum usando as intersecções 1º, 2º e 3º. Calcule também usando:
 - 2º, 3º e 4º
 - 3º, 4º e 5º
 - Etc...
- Faça um gráfico da constante encontrada versus intersecções usadas, mostrando que ela converge para o valor esperado.