Fonte: apostila de óptica do lab4 e notas de aula dos Prof. A. Suaide e E. Szanto

Física Experimental IV

www.dfn.if.usp.br/curso/LabFlex www.fap.if.usp.br/~hbarbosa

Prof.Antonio Domingues dos Santos adsantos@if.usp.br
Ramal: 6886

Mário Schemberg, sala 205

Prof. Leandro Barbosa Ibarbosa@if.usp.br Ramal: 7157 Ala1, sala 225 Aula 1 – Computador Óptico Ótica Geométrica: Lentes

Prof. Henrique Barbosa (coordenador) hbarbosa@if.usp.br

Ramal: 6647

Basílio, sala 100

Prof. Nelson Carlin carlin@dfn.if.usp.br

Ramal: 6820

Pelletron

Prof. Paulo Artaxo artaxo@if.usp.br

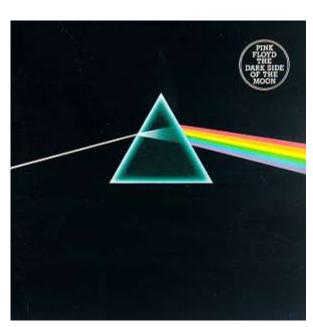
Ramal: 7016

Basilio, sala 101



Exp #2: Óptica Geométrica e Física

- Objetivos Estudar alguns fenômenos de óptica física e geométrica
 - Estudo de lentes simples, sistemas de lentes e construção de imagens
 - Interferência e difração
 - Computador óptico
 - Análise de Fourier bi-dimensional
 - Processamento de imagens



Computador ótico

- Computador ótico é um dispositivo que permite a manipulação de imagem de maneira controlada sem a necessidade de efetuar cálculos complicados.
- Esse dispositivo pode e vai ser construído e estudado no laboratório e vamos, nas próximas aulas, discutir como fazê-lo em detalhe.

Montagem antiga, temos novos trilhos no lab



Como funciona?



... que aparece no plano de Fourier e pode ser filtrada

A 2^a lente faz a transforma inversa

Projetamos a imagem filtrada no anteparo

Plano Fourier

Objeto

o laser ilumina

o objeto

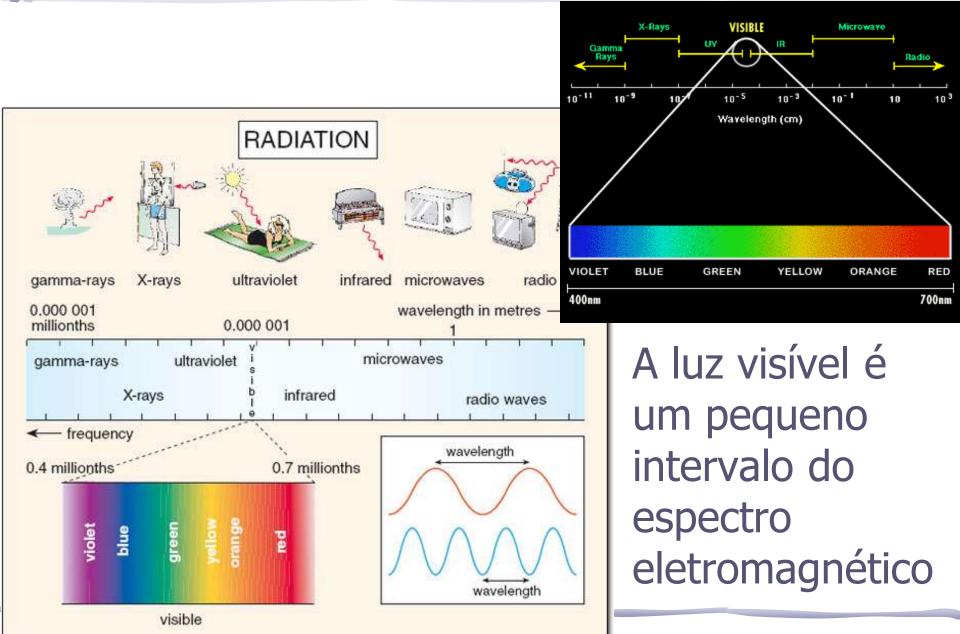
COMPUTADOR

imagem

Programação da Exp. 2

- Aula 1: óptica geométrica
 - Medidas com lentes convergente e divergente
- Aula 2: laser
 - Associação de lentes e aumento do diâmetro do laser
- Aula 3: difração
 - Figuras de difração e espectrofotômetro
- Aula 4: tranformada de fourier
 - Estudo no plano de fourier
- Aula 5: computador ótico
 - o Filtro na transformada de Fourier e recompor a imagem filtrada
- Aula 6: ImageJ
 - Tratamento de imagem no computador

Radiação Eletromagnética



O que é óptica geométrica?

- A luz é uma onda eletromagnética, portanto todos os fenômenos ondulatórios se aplicam:
 - Interferência, difração, etc...
- A óptica geométrica despreza os efeitos ondulatórios, o que é válido apenas quando o comprimento de onda da energia radiante é pequeno se comparado às dimensões físicas do sistema óptico com o qual ela interage.

O que é óptica geométrica?

- Os comprimentos de onda típicos da luz visível estão entre 400 a 700 nm.
 - \circ Sistemas macroscópicos simples, do dia a dia, possuem dimensões tais que $\lambda/d < 10^{-3}$, ou seja, os efeitos ondulatórios são muito pequenos.
- Nestes caso, a óptica geométrica permite:
 - Aproximar a propagação da luz como retilínea.
 - Descrever, de uma maneira simplificada, a alteração na propagação dos raios luminosos ao passarem por aparatos que refletem e/ou refratam a luz.

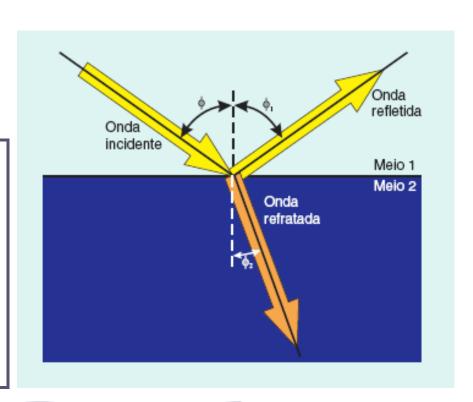
Propagação de um Raio Luminoso

- Quando a luz atinge uma superfície de separação entre meios de propriedades óticas diferentes ocorre:
 - o Reflexão
 - o Refração

Índice de refração:

razão entre a velocidade da luz no meio e no vácuo

$$n = \frac{c}{v} > 1$$

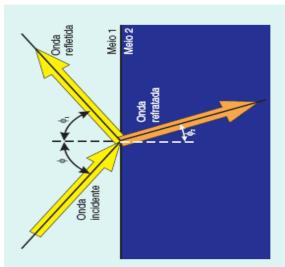


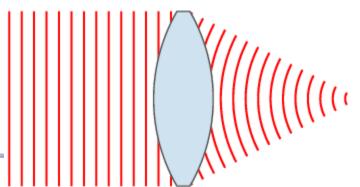
Refração

 O raio luminoso refratado em uma superfície muda de direção de acordo com a lei de Snell:

$$n_1 \sin \varphi_1 = n_2 \sin \varphi_2$$

 Esse é o princípio básico de funcionamento das lentes, pois determina a mudança de direção dos raios luminosos

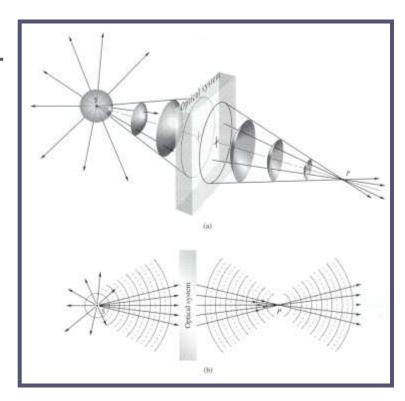




Lentes

Lente é um dispositivo que muda a distribuição de energia transmitida, quer se trate de ondas eletromagnéticas (visíveis, ultra-violeta, infravermelho, microonda, ondas de rádio), ou mesmo de ondas sonoras ou ondas de gravidade.

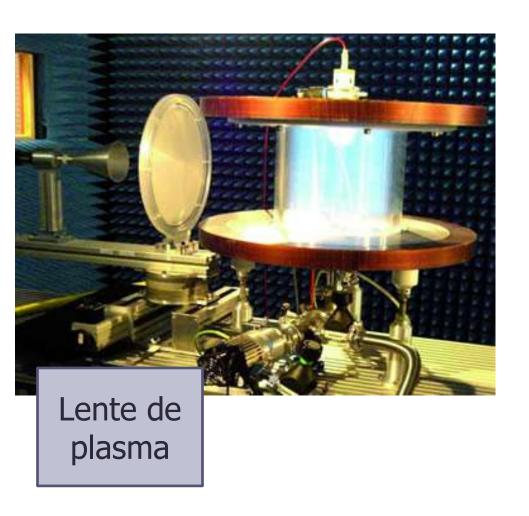
- O sistema refrator tem que estar imerso em um meio de índice de refração diferente do seu próprio
- ➤ E o formato é construído de forma a alterar a direção dos raios luminosos incidentes da maneira desejada



Lentes: Exemplos

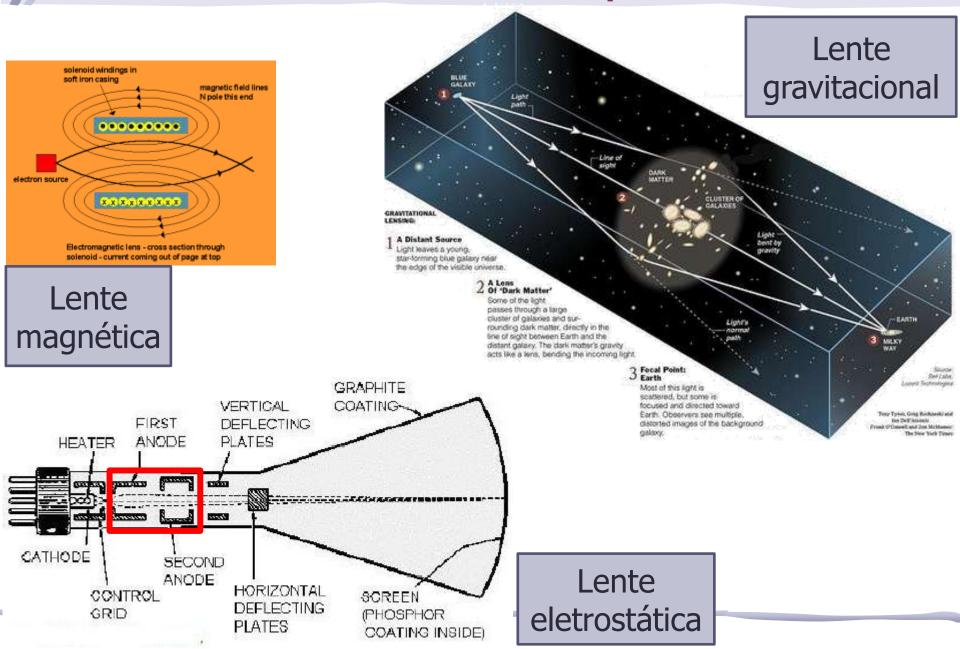


Lentes: Exemplos





Lentes: Exemplos

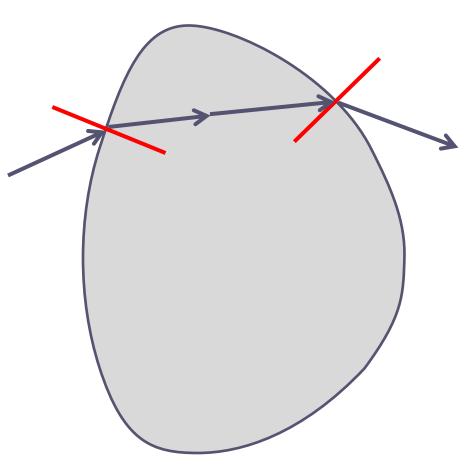


Funcionamento das Lentes

Vamos nos ater às lentes para luz visível.

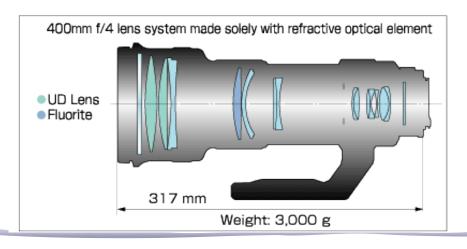
O funcionamento de uma lente é simples:

- Luz incide em uma das superfícies
- Ocorre refração nesta superfície
- A luz se propaga para a segunda superfície
- Ocorre nova refração



Tipos de Lentes: Complexidade

- Lentes podem ser:
 - simples: quando têm um único elemento ótico
 - compostas: quando têm mais de um elemento ótico





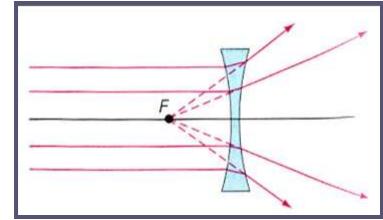


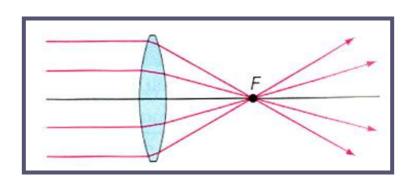
Tipos de Lentes: Convergência

 Quanto à reconfiguração da frente de onda as lentes podem ser convergentes ou divergentes.

Lentes divergentes: distância focal negativa → ao raios se afastam (mais fina no centro que nas bordas)

Lentes convergentes: distância focal positiva → os raios se aproximam (mais espessa no centro que nas bordas)



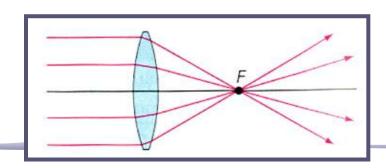


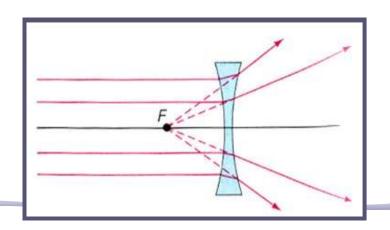
Tipos de Lentes: Dimensões

- Lentes podem ser delgadas os espessas
 - Lentes delgadas são aquelas que as suas dimensões não importam, ou seja, não importa onde o raio de luz atinge a lente, o efeito será sempre o mesmo.
 - Lentes espessas são aquelas que as dimensões e posição de incidência dos raios são importantes
- Lentes delgadas são muito mais simples de fazer previsões.

Lentes Delgadas

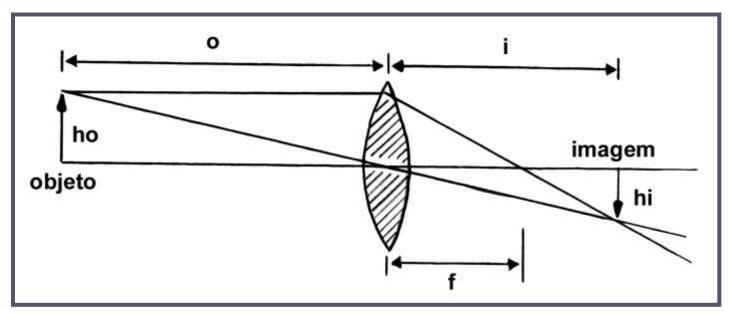
- Toda lente delgada é caracterizada por uma distância focal única, independente da face que o raio luminoso atinge.
- A distância focal (f) é a distância entre o centro da lente e o ponto no qual todos os raios luminosos incidentes paralelo ao eixo da lente convergem (ou divergem)
 - Lentes convergentes: f > 0
 - Divergentes: f < 0





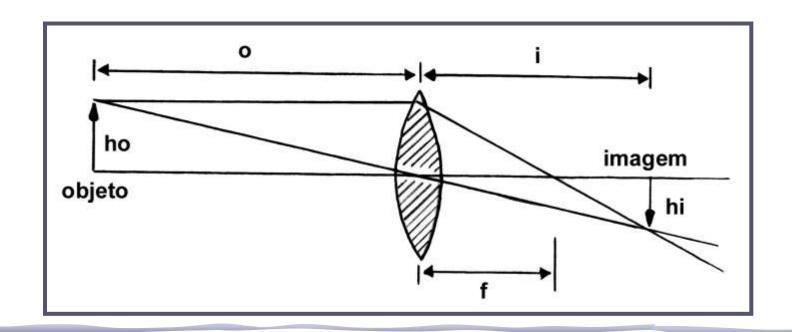
Lentes Delgadas

- Objeto e imagem de uma lente:
 - Distância objeto (o) é a distância entre a posição do objeto e o centro da lente.
 - Distância imagem (i) é a distância entre a posição da imagem e o centro da lente.



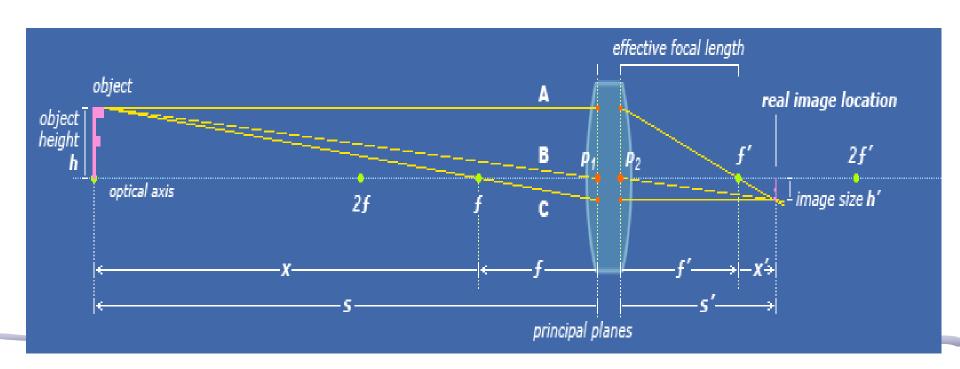
Lentes

- Objeto e imagem de uma lente:
 - Tamanho do objeto (h_o)
 - Tamanho da imagem (h_i)
 - \circ Magnificação de uma lente $\mathbf{m} = \mathbf{h_i}/\mathbf{h_o} = \mathbf{i}/\mathbf{o}$



Lentes Espessas

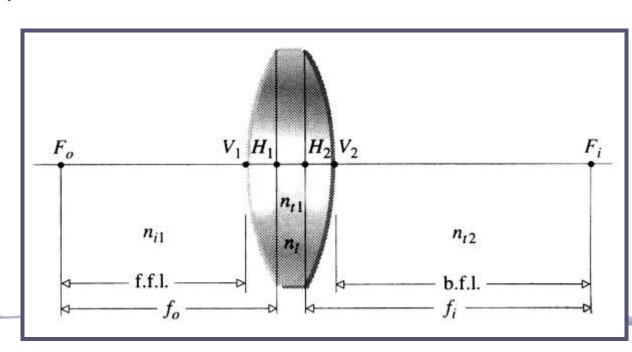
 Na lente espessa muitas aproximações adotadas para lente delgada não são válidas. Neste caso, tanto a espessura como a forma da superfície da lente são importantes para estabelecer as relações entre objeto e imagem.



Lentes Espessas

- As distâncias focais dependem do lado da lente.
 Costuma-se ter duas distâncias focais, f_o, ou foco objeto; e f_i, ou foco imagem.
 - Como a lente está imersa num meio isotrópico (o meio tem o mesmo índice de refração de cada lado da lente) f_o=f_i

Estas distâncias são obtidas a partir dos planos principais da lente (**H**₁ e **H**₂)



Lentes Espessas

É como se os raios Η₁ mudassem de Os planos principais direção em cima correspondem ao do plano principal! cruzamento das extrapolações dos raios paralelos que convergem para o foco da lente. Isso é feito para os dois focos da lente O efeito resultante é a mudança de

direção entre a

entrada e a saída.

Lentes: Trajetórias Dos Raios

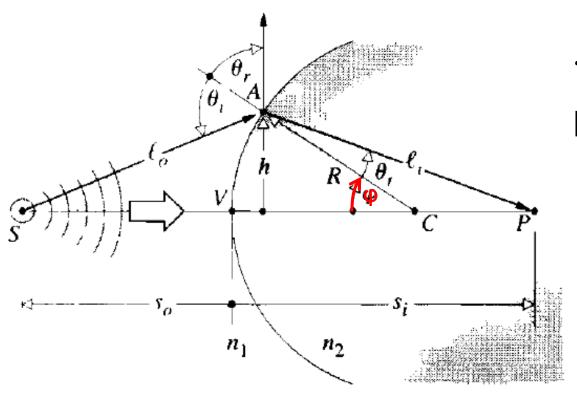
 O cálculo das trajetórias de raios luminosos é bastante complexo e trabalhoso

 Necessita-se saber os ângulos de incidência em cada uma das superfícies, os respectivos índices de refração e as distâncias/formas das superfícies

 Uma técnica utilizada para facilitar estes cálculos é o método matricial

Aproximação Paraxial

- Condição necessária: raios luminosos sejam paraxiais
- Um raio paraxial tem direção próxima da direção do eixo, ou seja, incide na lente em ângulos pequenos, de tal modo que:



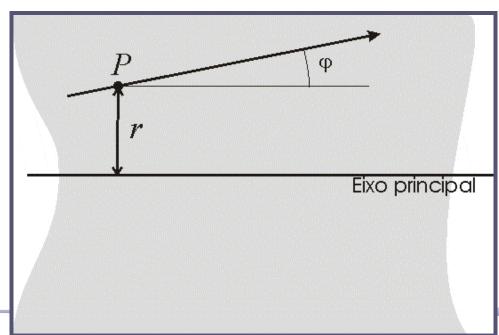
tanφ ≈ φ < 10° h < R / 6

Figure 5.6
Refraction at a spherical interface.
Conjugate foci.

Método Matricial de Cálculo da Trajetória

- Seja um raio luminoso R em um meio óptico qualquer que passa pelo ponto P.
 Caracterizamos com:
 - Distância ao eixo óptico principal
 - o ângulo que ele faz com esse eixo.

$$P = \begin{pmatrix} r \\ \varphi \end{pmatrix}$$



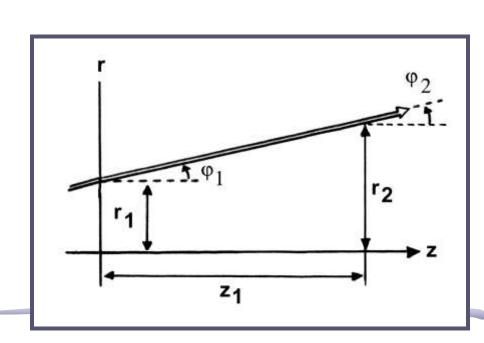
Método Matricial

• O método matricial descreve a trajetória do raio luminoso de um ponto P_1 para outro ponto P_2 , num meio qualquer, através de uma matriz de transformação M:

$$P_{1} = \begin{pmatrix} r_{1} \\ \varphi_{1} \end{pmatrix}$$

$$P_{2} = \begin{pmatrix} r_{2} \\ \varphi_{2} \end{pmatrix}$$

$$P_2 = MP_1$$



Tratamento Matricial

• Assim, a transferência do raio luminoso de um ponto P_1 para outro ponto P_2 em um meio pode ser escrita como:

$$P_2 = MP_1 = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} P_1$$

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix} \qquad \qquad \qquad r_2 = Ar_1 + B\varphi_1$$
$$\varphi_2 = Cr_1 + D\varphi_1$$

Lentes: tratamento matricial

 Devido à reversibilidade dos raios luminosos, as matrizes de transformação devem ser reversíveis.
 A transformação inversa é feita através do inverso da matriz de transformação, ou seja:

$$P_1 = M^{-1}P_2$$

 O teorema de Liouville diz que a área de um feixe luminoso é conservada no espaço de fase (r e φ), portanto:

$$\det(M) = \det(M^{-1}) = 1$$

Vários meios diferentes

- A vantagem do método matricial é poder escrever a propagação de um raio luminoso por matrizes independentes para cada meio envolvido (elemento ótico) e combiná-las.
- Seja, por exemplo, uma propagação do ponto P₁ para P₂ que passa por vários meios distintos. A transformação, neste caso, é:

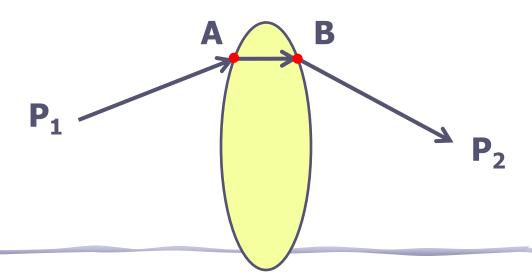
$$P_2 = M_n M_{n-1} \cdots M_2 M_1 P_1$$

• Do ponto P_1 para P_2 temos que:

$$P_2 = M_{P_1 \rightarrow P_2} P_1$$

 A matriz é a composição de três transformações diferentes:

$$M_{P_1 \rightarrow P_2} = M_{B \rightarrow P_2} \cdot M_{A \rightarrow B} \cdot M_{P_1 \rightarrow A}$$



De P₁ para A, propagação em linha reta:

$$\varphi_2 = \varphi_1$$

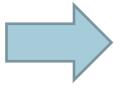
$$r_2 = r_1 + d \tan \varphi_1$$

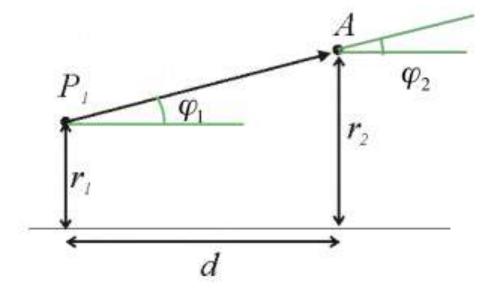
Aprox. paraxial:

$$tg \varphi_1 \approx sen \varphi_1 \approx \varphi_1$$



$$r_2 = r_1 + d \cdot \varphi_1$$



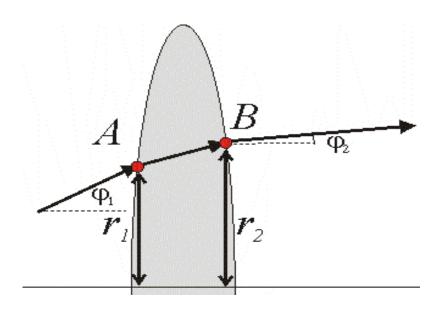


$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & d \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

$$M_{P_1 \to A}$$

- De A para B, propagação dentro da lente
- Aprox. lentes delgadas:

$$A \approx B \Longrightarrow r_2 \approx r_1$$



- De A para B, propagação dentro da lente
- Aprox. lentes delgadas:

$$A \approx B \Longrightarrow r_2 \approx r_1$$

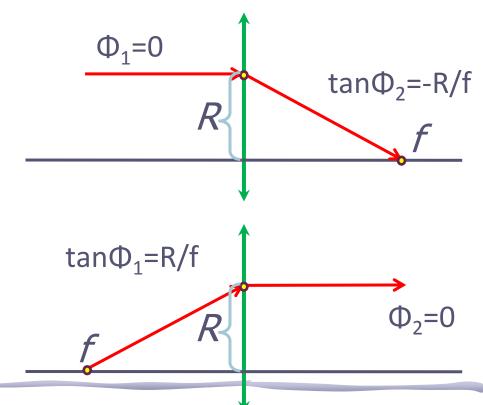
Além disso temos que:

$$\varphi_1 = R/f \Rightarrow \varphi_2 = 0$$

 $\varphi_1 = 0 \Rightarrow \varphi_2 = -R/f$

Dedução na apostila:

$$M_{A \to B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1/f & 1 \end{pmatrix}$$



Exemplo: Lente Simples

 Assim, as matrizes de transformação para uma lente simples, delgada são:

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & i \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1/f & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & o \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$
 Transformação do ponto de saída da lente (B) até o ponto imagem i (P₂)
$$\begin{pmatrix} r_1 \\ 0 \\ r_1 \end{pmatrix}$$
 Transformação entre os pontos A e B dentro da lente
$$\begin{pmatrix} r_1 \\ 0 \\ r_1 \end{pmatrix}$$
 até a lente (A)

Exemplo: Lente Simples

 Para a lente delgada a transformação completa fica:

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - \frac{i}{f} & o - \frac{io}{f} + i \\ -\frac{1}{f} & 1 - \frac{o}{f} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

Ou seja:

$$r_2 = \left(1 - \frac{i}{f}\right)r_1 + \left(o - \frac{io}{f} + i\right)\varphi_1$$

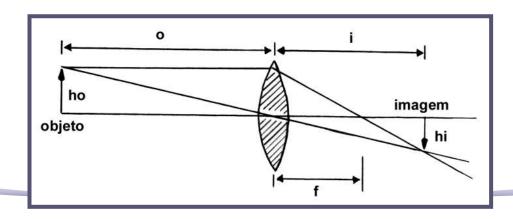
$$\varphi_2 = -\frac{1}{f}r_1 + \left(1 - \frac{o}{f}\right)\varphi_1$$

Equação da lente delgada

$$r_2 = \left(1 - \frac{i}{f}\right)r_1 + \left(o - \frac{io}{f} + i\right)\varphi_1$$

 Mas todos os raios saindo de r₁ chegam no mesmo ponto r₂ independente de φ₁

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{i} + \frac{1}{o}$$

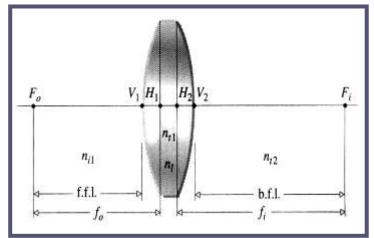


Equação de Gauss para lentes delgadas

Lente espessa: tratamento matricial

 Para a lente espessa a matriz de propagação é mais complicada, porém pode ser demonstrada (ver apostila) e vale:

$$M = \begin{pmatrix} 1 - \frac{tP_1}{n} & \frac{t}{n} \\ \frac{tP_1P_2}{n} - P_1 - P_2 & 1 - \frac{tP_2}{n} \end{pmatrix}$$



 Onde t é a espessura da lente e P é a potência da superfície é:

$$P_i = \frac{n-1}{R_i}$$

Lente espessa: foco

Uma fórmula que se obtém a partir dessa matriz de transformação é a equação do fabricante:

$$\frac{1}{f} = (n-1) \left[\frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right] + \frac{(n-1)^2}{n} \left[\frac{t}{R_1 R_2} \right]$$

Se a lente for delgada, a espessura, t, é desprezível e o segundo termo vai a zero:

$$\frac{1}{f} \sim (n-1) \left[\frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right]$$

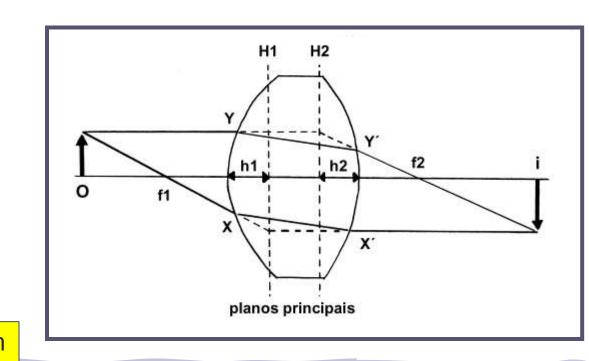
e temos a **equação do fabricante para lentes delgadas**.

Lente espessa

 A posição dos planos principais da lente espessa também sai da matriz de transformação e é:

$$h_1 = \frac{t}{n\left(1 + \frac{P_1}{P_2} - t\frac{P_1}{n}\right)}$$

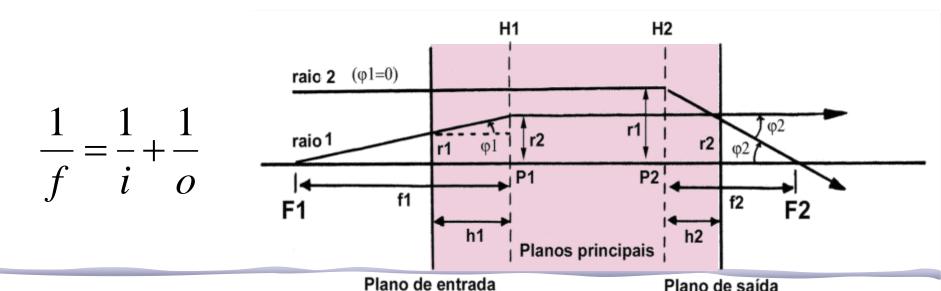
$$h_{2} = \frac{t}{n \left(1 + \frac{P_{2}}{P_{1}} - t \frac{P_{2}}{n}\right)}$$



Nessa formula, R1 e R2 não tem sinal, i.e. P1 e P2 são positivos.

Lei de Gauss

- É possível mostrar que a equação de gauss é válida para lentes espessas desde que i e
 o sejam medidos a partir dos planos principais!
 - Qual é o erro sistemático se a lente for espessa mas você considerá-la delgada?



Tarefas 1: para a síntese

- Medir a distância focal de uma lente convergente
 - Estabeleça um procedimento experimental para efetuar as medidas e obter f com incerteza de alguns mm.
 - DICA: é possível fazer com a lei gauss, mas você também poderia usar um laser ou projetar um objeto distante.
 - Tome os dados necessários e obtenha as distâncias focais correspondentes
 - mostre o gráfico, o ajuste, etc...
 - Analise os resíduos (mostre o gráfico) e discuta a qualidade do ajuste
 - Discuta os prós e contras do método proposto

Para pensar...

• Existem várias maneiras de fazer a medida proposta, mas todas envolvem medidas de distância: objeto, imagem, lente, etc...

- Para o método de vocês:
 - Como estimar os erros nas posições?
 - os erros são todos iguais?
 - Os erros são independentes?
 - A distribuição da incerteza é gaussiana?

Tarefas 2: para o relatório

- Você pode garantir que a aproximação de lente delgada é válida para esta lente?
 - DICA: considerando uma lente espessa, calcule a posição dos planos principais e estime o erro que você cometeu ao medir i e o na aproximação de lente delgada (em relação ao centro).
 - Que tipo de erro é este?
 - Seus dados permitem você perceber esta diferença?
- Calcule o índice de refração da lente
 - DICA: meça as dimensões da lente usando: medidor de raio de curvatura (cuidado, só temos um!), micrômetro e paquímetro.
 - Discuta se sua aproximação de lente delgada tem influência na determinação deste valor

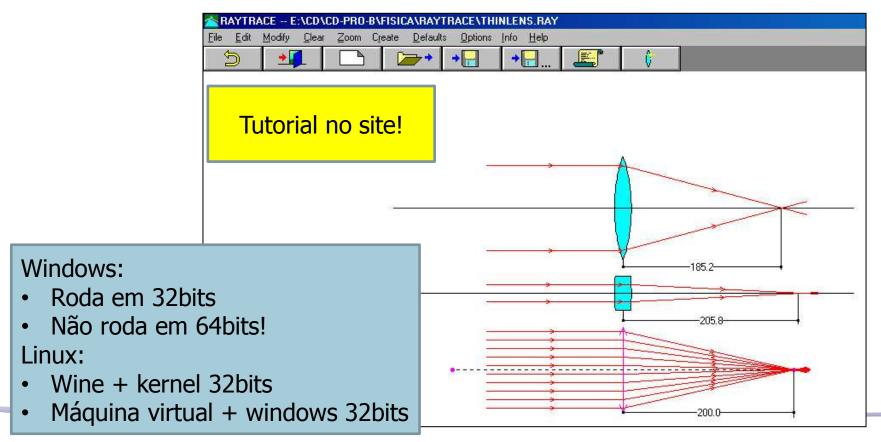
Tarefas 3: EXTRA

- Há problemas para se estimar o índice de refração sem assumir uma lente delgada:
 - Você não pode corrigir os valores de i e o porque não sabe o índice de refração...
 - Você não pode calcular o índice de refração porque f foi estimado assumindo lente delgada

- Discuta esta ambiguidade
- Proponha um método e calcule o índice de refração assumindo lente espessa.

Tarefa 4: EXTRA

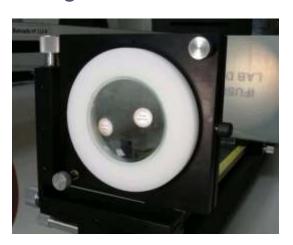
- A aproximação paraxial é válida para as condições da sua experiência?
 - DICA: você pode usar o programa RayTrace

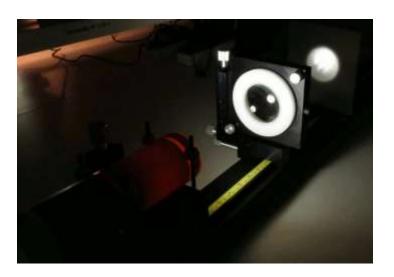


Experimento Computador Ótico: material

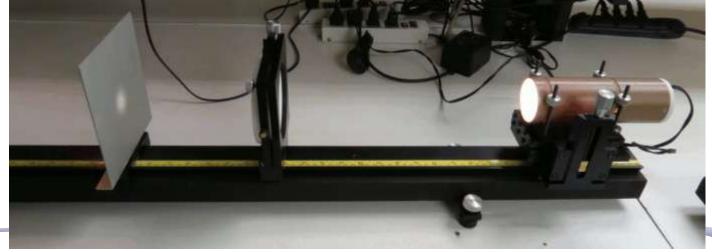
■ Materiais à disposição:

Montagem nova









Experimento Computador Ótico: material

■ Materiais à disposição:

— montagem antiga

